



## Gebruiksaanwijzing HUSQVARNA AUTOMOWER® 105



Lees de gebruiksaanwijzing zorgvuldig door en gebruik de machine niet voordat u de instructies NL, Nederlands goed hebt begrepen.

# Inhoud

## 1 Inleiding

1.1 Inleiding.....	3
1.2 Ondersteuning.....	3
1.3 Productbeschrijving.....	3
1.4 Productoverzicht .....	4
1.5 Symbolen op het product.....	5

## 2 Veiligheid

2.1 Veiligheidsdefinities.....	6
2.2 Algemene veiligheidsinstructies.....	6
2.3 Veiligheidsinstructies voor bediening.....	7

## 3 Installatie

3.1 Presentatie.....	10
3.2 Voorbereidingen.....	10
3.3 Laadstation.....	11
3.4 De accu laden.....	13
3.5 Begrenzingsdraad.....	13
3.6 De begrenzingsdraad aansluiten.....	18
3.7 De begeleidingsdraad installeren.....	18
3.8 De installatie controleren.....	20
3.9 Ingebruikname en kalibratie.....	20
3.10 Het dokken in het laadstation testen.....	21
3.11 Bedieningspaneel.....	21
3.12 Menustructuur.....	21
3.13 Timer.....	22
3.14 Installatie.....	23
3.15 Veiligheid.....	25
3.16 Instellingen.....	26
3.17 Overzicht menustructuur.....	28
3.18 Voorbeelden van indelingen van tuinen.....	29

## 4 Werking

4.1 Hoofdschakelaar.....	33
4.2 Starten.....	33
4.3 Selectie bedieningsmodus.....	33
4.4 Stoppen.....	34
4.5 Uitschakelen.....	34
4.6 Timer en Stand-by.....	34
4.7 Een lege accu opladen.....	35
4.8 Maaihoogte aanpassen.....	35

## 5 Onderhoud

5.1 Introductie - onderhoud.....	36
5.2 Robotmaaier reinigen.....	36
5.3 Messen vervangen.....	36
5.4 Accu.....	37
5.5 Winterbeurt.....	37

## 6 Probleemoplossing

6.1 Introductie - problemen oplossen.....	38
---	----

6.2 Meldingen.....	38
6.3 Indicatielampje in het laadstation.....	41
6.4 Symptomen.....	42
6.5 Breuken in de lusdraad opsporen.....	43

## 7 Vervoer, opslag en verwerking

7.1 Transport.....	46
7.2 Opslag.....	46
7.3 Afvoeren.....	46

## 8 Technische gegevens

8.1 Technische gegevens.....	47
------------------------------	----

## 9 Garantie

9.1 Garantiebepalingen.....	49
-----------------------------	----

## 10 EG verklaring van overeenstemming

10.1 EG verklaring van overeenstemming.....	50
---	----

KEES VAN DER SPEK  
MACHINES \* TER AAR

---

# 1 Inleiding

---

## 1.1 Inleiding

Serienummer:
--------------

PIN-code:
-----------

Het serienummer staat op het productplaatje en op de productregistratiecode.

- Gebruik de productregistratiecode en het serienummer om uw product te registreren op [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com).

## 1.2 Ondersteuning

Neem contact op met uw dealer voor ondersteuning met betrekking tot het Husqvarna-product.

## 1.3 Productbeschrijving

**Let op:** Husqvarna werkt het uiterlijk en de werking van producten regelmatig bij. Zie *Ondersteuning op pagina 3*.

De gebruiker selecteert de instellingen voor de werking met de toetsen op het toetsenblok.

Het display toont de geselecteerde en mogelijke instellingen voor de werking, en de bedrijfsmodus van het product.

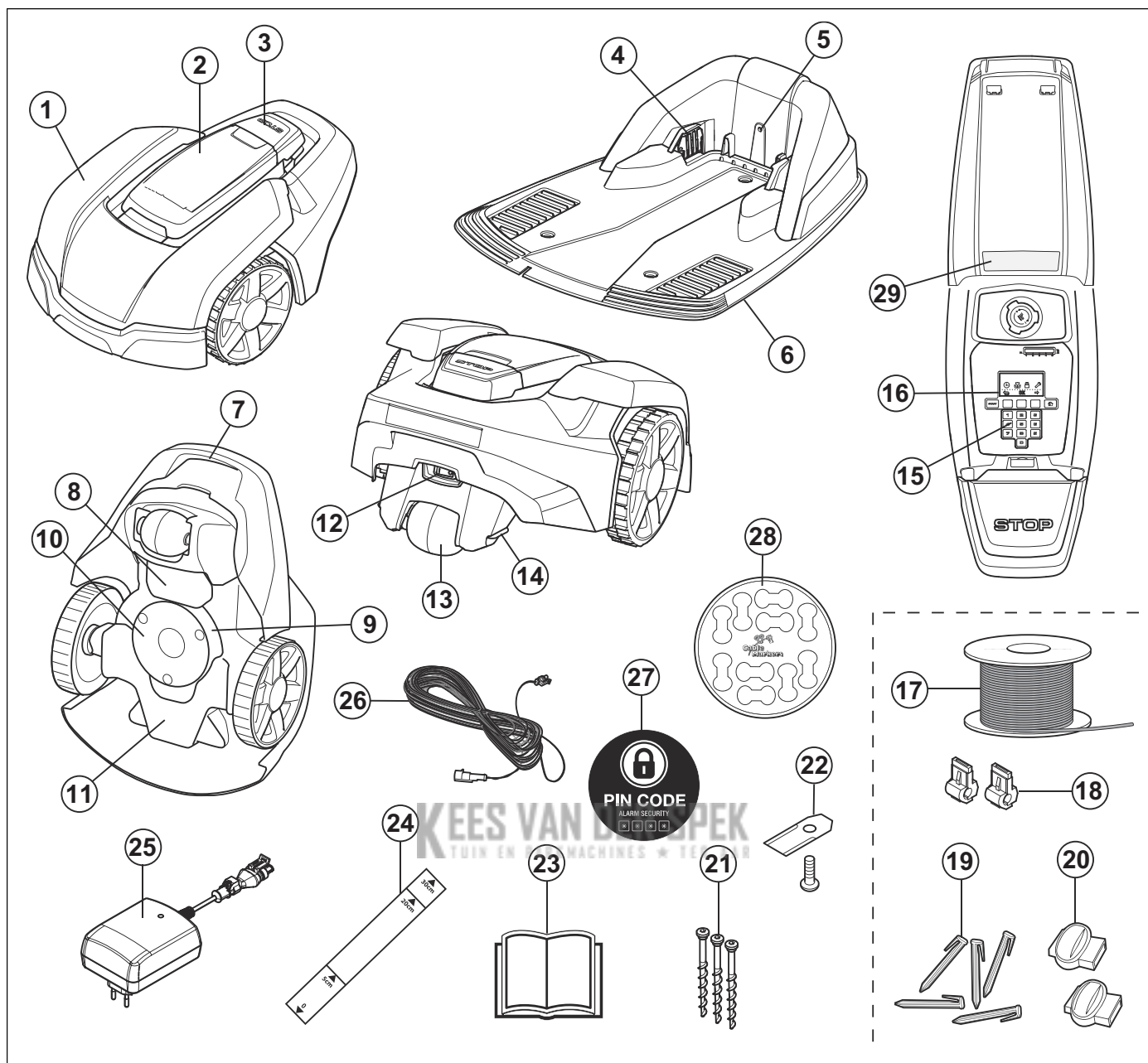
De begrenzingsdraad en de geleidingsdraad regelen de beweging van het product binnen het werkgebied.

---

Het product is een robotmaaier. Het product bevat een accu en maait het gras automatisch. Het gras hoeft niet te worden verzameld.

**KEES VAN DER SPEK**  
TUIN EN PARKMACHINES ★ TER AAR

## 1.4 Productoverzicht



De nummers in de afbeelding geven het volgende aan:

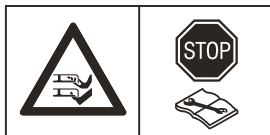
- |  |  |
|--|--|
| <ol style="list-style-type: none"> <li>1. Behuizing</li> <li>2. Afdekking voor display, toetsenbord en maaihoogteafstelling</li> <li>3. Stopknop</li> <li>4. Contactstrips</li> <li>5. LED voor controle van de werking van het laadstation, begrenzingsdraad en begeleidingsdraad</li> <li>6. Laadstation</li> <li>7. Handvat</li> <li>8. Batterijdeksel</li> <li>9. Maaischijf</li> <li>10. Glijplaat</li> <li>11. Chassiskast met elektronica, batterij en motoren</li> <li>12. Hoofdschakelaar</li> <li>13. Achterwiel</li> <li>14. Laadcontactpunt</li> <li>15. Toetsenbord</li> <li>16. Display</li> </ol> | <ol style="list-style-type: none"> <li>17. Lusdraad voor begrenzingslus en begeleidingsdraad</li> <li>18. Connector voor het aansluiten van de lusdraad op het laadstation</li> <li>19. Haringen</li> <li>20. Koppeling voor de lusdraad</li> <li>21. Schroeven voor bevestiging van het laadstation</li> <li>22. Extra messen</li> <li>23. Gebruikershandleiding en Snelinstallatie gids</li> <li>24. Meetlat voor hulp bij het installeren van de begrenzingsdraad (de meetlat wordt van de doos losgemaakt)</li> <li>25. Voeding (het uiterlijk van de voeding kan verschillen afhankelijk van de markt)</li> <li>26. Laagspanningskabel</li> <li>27. Alarmsticker</li> <li>28. Kabelmarkers</li> <li>29. Productplaatje</li> </ol> |
|--|--|

## 1.5 Symbolen op het product

Deze symbolen staan op de robotmaaier. Bestudeer ze zorgvuldig.



**WAARSCHUWING:** Lees de gebruikersinstructies voordat u de robotmaaier gebruikt.



**WAARSCHUWING:** Bedien de uitschakelinrichting voordat u werkzaamheden aan de machine uitvoert of deze gaat optillen.

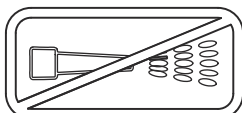
De robotmaaier kan alleen worden gestart als de hoofdschakelaar is ingesteld op 1 en de juiste pincode is ingevoerd. Stel de hoofdschakelaar in op 0 alvorens inspecties en/of onderhoud uit te voeren.



**WAARSCHUWING:** Bewaar een veilige afstand tot de machine wanneer deze in gebruik is. Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen.



**WAARSCHUWING:** Ga niet op de machine zitten. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder de machine.



Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken.



Dit product voldoet aan de geldende EG-richtlijnen.



Geluidsemisssie naar de omgeving. De emissies zijn opgenomen in *Technische gegevens op pagina 47* en op het productplaatje.



Het is niet toegestaan om dit product als normaal huishoudelijk afval af te voeren. Zorg dat het product wordt gerecycled volgens de lokale wettelijke voorschriften.



Het chassis bevat onderdelen die gevoelig zijn voor elektrostatische ontlading (ESD). Het chassis moet ook op een professionele manier worden afdicht. Daarom mag het chassis uitsluitend worden geopend door erkende servicemonteurs. Een defecte afdichting kan ertoe leiden dat de volledige garantie of een deel ervan komt te vervallen.



De laagspanningskabel mag niet worden ingekort, verlengd of gesplitst.

Gebruik geen trimmer in de buurt van de laagspanningskabel. Wees voorzichtig bij het knippen van randen waar de kabels liggen.

Bedien de uitschakelinrichting voordat u het product gaat gebruiken of optillen.

KIES VAN DER SPEK  
TUIN EN PARKMACHINES • TER AAR

---

## 2 Veiligheid

---

### 2.1 Veiligheidsdefinities

Waarschuwingen, voorzorgsmaatregelen en opmerkingen worden gebruikt om te wijzen op belangrijke delen van de handleiding.



**WAARSCHUWING:** Wordt gebruikt om te wijzen op de kans op ernstig of fataal letsel voor de gebruiker of omstanders wanneer de instructies in de handleiding niet worden gevolgd.



**OPGELET:** Wordt gebruikt indien er een risico bestaat op schade aan het product en andere eigendommen of aan de omgeving wanneer de

instructies in de handleiding niet worden gevolgd.

---

**Let op:** Geven verdere informatie die nodig is in een bepaalde situatie.

---

### 2.2 Algemene veiligheidsinstructies

Om het gebruik van de bedieningshandleiding eenvoudiger te maken, wordt gebruik gemaakt van het volgende systeem:

- *Cursief*gedrukte tekst geeft schermteksten van de robotmaaier aan of is een verwijzing naar een ander gedeelte in de bedieningshandleiding.
- **Vet gedrukte** tekst geeft de toetsen op het toetsenbord van de robotmaaier aan.
- Tekst gedrukt in **HOOFDLETTERS** en *cursieve letters* verwijst naar de verschillende bedrijfsmodi die beschikbaar zijn in de robotmaaier.

#### 2.2.1 BELANGRIJK. ZORGVULDIG LEZEN VOOR GEBRUIK. BEWAREN OM LATER TE KUNNEN RAADPLEGEN

---

De gebruiker is verantwoordelijk voor ongelukken met andere mensen of beschadigingen van hun eigendommen.

Dit apparaat is niet bedoeld voor gebruik door personen (waaronder kinderen) met fysieke, zintuiglijke of geestelijke beperkingen, of een gebrek aan kennis en ervaring, tenzij ze begeleiding bij of aanwijzingen voor het gebruik van het apparaat hebben ontvangen van een persoon die verantwoordelijk is voor hun veiligheid. Kinderen moeten onder toezicht worden gehouden om er zeker van te zijn dat ze niet met het apparaat spelen.

Het apparaat kan worden gebruikt door kinderen vanaf 8 jaar en ouder en andere personen die ondanks hun fysieke, sensorische of geestelijke handicap of gebrek aan ervaring en kennis onder toezicht of instructie van een verantwoordelijke persoon in staat zijn veilig gebruik te maken van het apparaat en op de hoogte zijn van alle gevaren. Er kunnen plaatselijke regels zijn met betrekking tot de minimumleeftijd voor het bedienen van dit apparaat. Kinderen mogen het apparaat niet zonder toezicht reinigen of onderhouden.

Sluit de voeding nooit aan op een stopcontact als de stekker of het snoer beschadigd is. Een versleten of beschadigd snoer verhoogt het risico op een elektrische schok.

Laad de accu alleen op in het meegeleverde laadstation. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of lekkage van corroderende vloeistof uit de accu. Bij lekkage van elektrolyt spoelt u deze weg met water/neutralisatievloeistof. Raadpleeg onmiddellijk een arts indien de elektrolyt in aanraking komt met uw ogen.

Gebruik alleen originele accu's die door de fabrikant worden aanbevolen. De veiligheid van het product kan niet worden gegarandeerd met niet-originele accu's. Gebruik geen niet-oplaadbare accu's.

Het apparaat moet zijn losgekoppeld van de voeding wanneer de accu wordt verwijderd.



**WAARSCHUWING:** De robotmaaier kan gevaarlijk zijn als u hem verkeerd gebruikt.



**WAARSCHUWING:** Gebruik de robotmaaier nooit wanneer personen, met name kinderen, of huisdieren zich in het maaigebied bevinden.

---

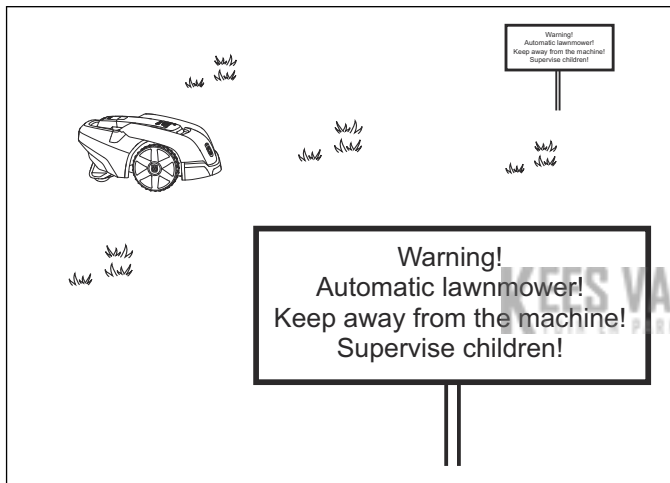


**WAARSCHUWING:** Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder de machine wanneer de motor draait.

## 2.3 Veiligheidsinstructies voor bediening

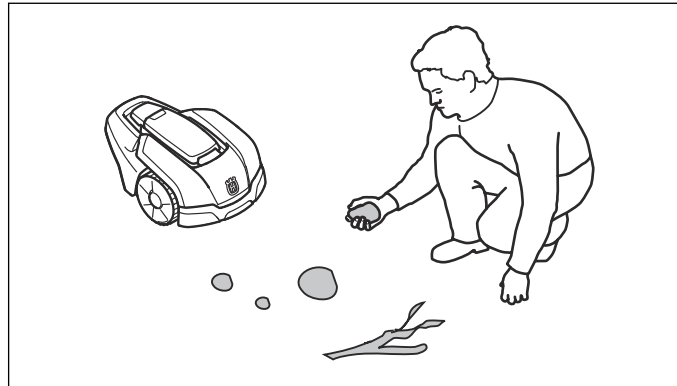
### 2.3.1 Gebruik

- De robotmaaier is bedoeld voor het maaien van gras op open en vlakke grondoppervlakken. Hij mag uitsluitend worden gebruikt in combinatie met door de fabrikant aanbevolen apparatuur. Elk ander gebruik is onjuist. De instructies van de fabrikant over bediening/onderhoud en reparaties moeten nauwkeurig worden gevolgd.
- Er moeten waarschuwingsborden worden geplaatst rondom het maaigebied van de robotmaaier als deze wordt gebruikt in openbare gebieden. De borden moeten de volgende tekst bevatten:  
**Waarschuwing! Automatische gazonmaaier! Blijf uit de buurt van de machine! Houd toezicht op kinderen!**



- Gebruik de functie **HOME** of schakel de hoofdschakelaar uit wanneer personen, vooral kinderen, of huisdieren zich in de maaizone bevinden. Het wordt aanbevolen om de robotmaaier te programmeren voor gebruik tijdens uren wanneer er geen activiteit in het gebied plaatsvindt, bijv. 's nachts. Zie *Timer op pagina 22*.
- De robotmaaier mag uitsluitend worden bediend, onderhouden en gerepareerd door personen die volledig vertrouwd zijn met de speciale kenmerken van en veiligheidsvoorschriften voor het product. Lees de gebruikershandleiding zorgvuldig door en zorg ervoor dat u de instructies voor het gebruik van de robotmaaier goed hebt begrepen voordat u het apparaat gebruikt.
- Het is niet toegestaan het originele ontwerp van de robotmaaier aan te passen. Alle wijzigingen zijn op eigen risico.
- Controleer of er geen stenen, takken, gereedschap, speelgoed of andere voorwerpen op het gazon liggen die de messen kunnen beschadigen. Voorwerpen op het gazon kunnen er ook toe leiden dat de robotmaaier hierin vast komt te zitten. Als dat

gebeurt, kan het nodig zijn om het voorwerp te verwijderen voordat de maaier verder kan gaan met maaien. Zet de hoofdschakelaar altijd in de stand 0 voordat u een verstopping verwijderd.



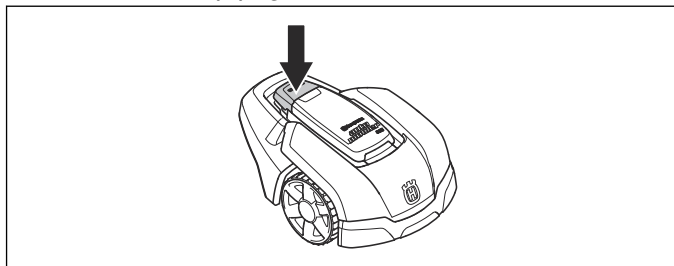
- Start de robotmaaier volgens de instructies. Wanneer de hoofdschakelaar is ingesteld op 1, dient u ervoor te zorgen dat u uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen houdt. Steek nooit uw handen en voeten onder de robotmaaier.
- Raak nooit bewegende gevaarlijke onderdelen, zoals de maaischijf, aan voordat de maaier volledig tot stilstand is gekomen.
- Til de robotmaaier nooit op en draag hem niet wanneer de hoofdschakelaar in stand 1 staat.
- Sta niet toe dat de robotmaaier wordt gebruikt door personen die niet weten hoe de robotmaaier werkt en zich gedraagt.
- De robotmaaier mag nooit in aanraking komen met personen of andere levende wezens. Als een persoon of ander levend wezen in de baan van de robotmaaier komt, moet deze onmiddellijk worden gestopt. Zie *Stoppen op pagina 34*.
- Zet niets boven op de robotmaaier of het laadstation.
- Zorg ervoor dat de robotmaaier niet kan worden gebruikt als de kap, maaischijf of behuizing beschadigd is. De maaier mag ook niet worden gebruikt als de messen, schroeven, moeren of kabels defect zijn. Sluit nooit een beschadigde kabel aan en raak deze ook niet aan voordat de kabel is losgekoppeld van de voeding.
- Gebruik de robotmaaier niet als de hoofdschakelaar niet werkt.
- Schakel de robotmaaier altijd uit via de hoofdschakelaar wanneer de maaier niet wordt gebruikt. De robotmaaier kan alleen worden gestart als de hoofdschakelaar op 1 staat en de juiste PIN-code is ingevoerd.
- Gebruik de robotmaaier nooit terwijl er een gazonsproeier aanstaat. Gebruik de timerfunctie (zie *Timer op pagina 22*) zodat de robotmaaier en sproeier nooit tegelijkertijd werken.
- Husqvarna staat niet garant voor volledige compatibiliteit tussen de robotmaaier en andere typen draadloze systemen, zoals afstandsbedieningen, radiozenders, ringleidingen, ondergrondse elektrische afasteringen voor dieren of iets dergelijks.

- Het ingebouwde alarm maakt een zeer hard geluid. Let op, in het bijzonder wanneer de robotmaaier in een gesloten ruimte wordt gehanteerd.
- Metalen voorwerpen in de bodem (zoals wapeningsnetten of antimollennetten) kunnen de robotmaaier tot stilstand brengen. De metalen voorwerpen kunnen storing van het lussignaal veroorzaken en de robotmaaier tot stilstand brengen.
- De robotmaaier mag nooit worden gebruikt bij temperaturen lager dan 0 °C of hoger dan 50 °C. Hierdoor kan schade aan het product ontstaan.

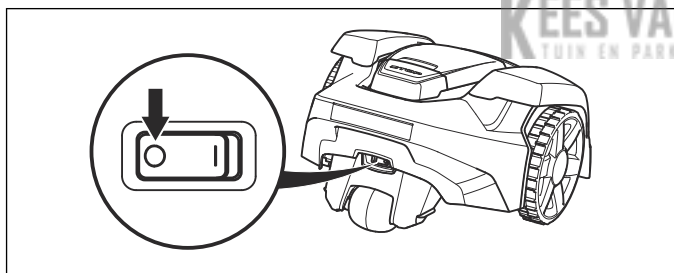
### 2.3.2 Optillen en verplaatsen van de robotmaaier

Voor het veilig verplaatsen uit of binnen het werkgebied:

1. Druk op de **STOP**-knop om de robotmaaier te stoppen. Als beveiliging is ingesteld op gemiddeld of hoog niveau (zie *Veiligheid op pagina 25*), moet de PIN-code worden ingevoerd. De PIN-code bestaat uit vier cijfers en wordt gekozen wanneer u de robotmaaier voor het eerst start. Zie *Ingebruikname en kalibratie op pagina 20*.



2. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.



3. Draag de robotmaaier aan de hendel onder de robotmaaier met de maaischijf uit de buurt van uw lichaam.



**OPGELET:** Til de robotmaaier niet op wanneer deze in het laadstation is geparkeerd. Dat kan het laadstation en/of de robotmaaier beschadigen. Druk op **STOP** en trek de

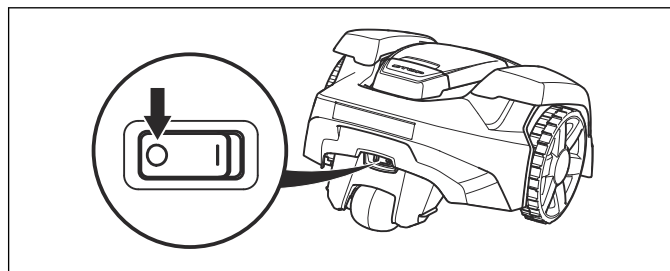
robotmaaier uit het laadstation voordat u hem optilt.

### 2.3.3 Onderhoud



**WAARSCHUWING:** Wanneer de robotmaaier op zijn kop wordt gedraaid, moet de hoofdschakelaar altijd in stand 0 staan.

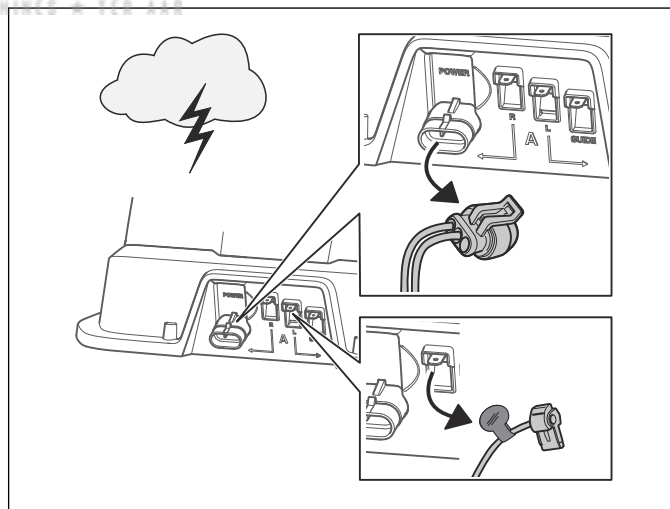
De hoofdschakelaar moet in stand 0 staan tijdens alle werkzaamheden aan het chassis van de maaier, zoals het reinigen of vervangen van de messen.



**OPGELET:** Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken. Gebruik nooit oplosmiddelen om schoon te maken.

Inspecteer de robotmaaier elke week en vervang beschadigde of versleten onderdelen. Zie *Onderhoud op pagina 36*.

### 2.3.4 Bij onweer



Om het risico op schade aan de componenten in de robotmaaier en het bijbehorende laadstation te beperken, adviseren we om alle aansluitingen op het laadstation (voeding, begrenzingsdraad en begeleidingsdraden) los te koppelen als er kans op onweer is.

1. Controleer of de kabels zijn voorzien van de bijgeleverde kabelmarkering, om het opnieuw aansluiten te vergemakkelijken. De aansluitingen op het laadstation zijn gemarkeerd met R, L en GUIDE.
2. Koppel alle aangesloten kabels en de voeding los.

3. Sluit alle kabels en de voeding weer aan als er geen onweer meer dreigt. Het is belangrijk dat elke draad op de juiste plaats wordt aangesloten.

**KEES VAN DER SPEK**  
TUIN EN PARKMACHINES ★ TER AAR

## 3 Installatie

### 3.1 Presentatie

Dit hoofdstuk bevat informatie waarvan u zich bewust moet zijn bij het plannen van de installatie.

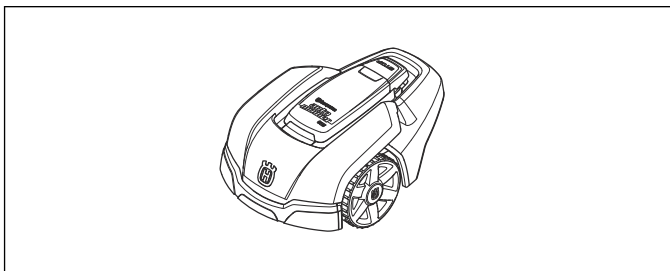
Zorg ervoor dat u vóór aanvang van de installatie vertrouwd bent met de inhoud van de doos.

Automower 105	
Robotmaaier	✓
Laadstation	✓
Voeding	✓
Laagspanningskabel	✓
Schroeven laadstation	3 stuks
Inbussleutel	✓
Meter	✓
Kabelmarkers	✓
Gebruikershandleiding en beknopte handleiding	✓
Extra messen	3 stuks
Alarmsticker	✓

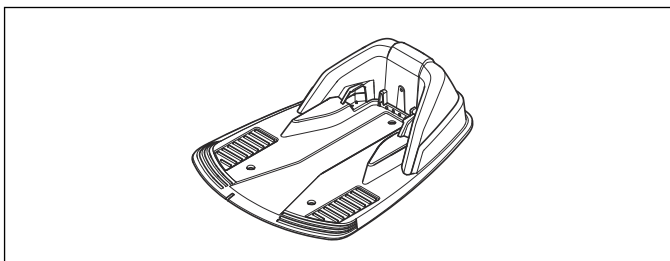
#### 3.1.1 Belangrijkste onderdelen voor de installatie

De installatie van de robotmaaier bestaat uit 4 hoofdonderdelen:

1. Een robotmaaier die het gazon maait door in principe te bewegen in een willekeurig patroon.

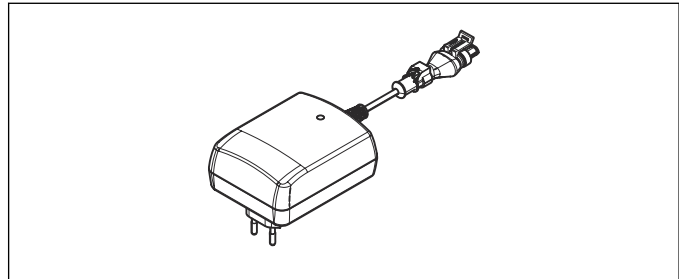


2. Een laadstation waarnaar de robotmaaier terugkeert wanneer de accu bijna leeg is.

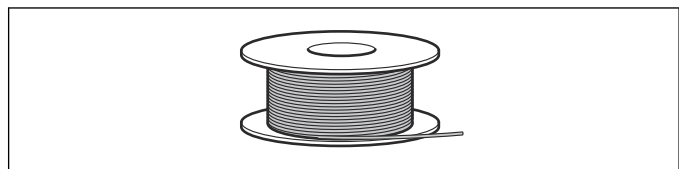


3. Een voeding, die is aangesloten tussen het laadstation en een stopcontact van 100 V-240V. De voeding wordt op het stopcontact en het laadstation aangesloten via een laagspanningskabel van 10 m/33 ft. Laagspanningskabels met een lengte van 3 m/10 ft of 20 m/66 ft zijn beschikbaar als optionele accessoires. Onderdelen van de voeding mogen niet worden gewijzigd en er mag niet mee worden

geknoeid. De laagspanningskabel mag bijvoorbeeld niet worden ingekort of verlengd.



4. De lusdraad wordt langs de randen van het gazon gelegd en ook rondom voorwerpen en planten die de robotmaaier niet mag raken. De lusdraad dient zowel als begrenzingsdraad als begeleidingsdraad. De maximaal toegestane lengte voor de begrenzingslus is 400 m/440 ft.



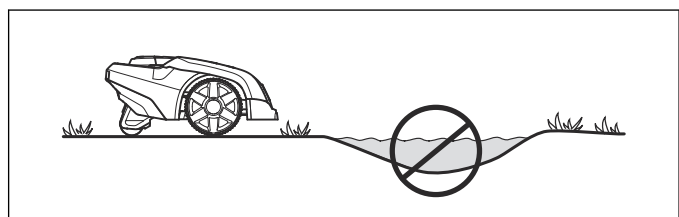
### 3.2 Voorbereidingen

Lees dit hoofdstuk volledig door voordat u met de installatie begint. De wijze waarop de installatie is uitgevoerd, bepaalt tevens hoe goed de robotmaaier functioneert. Het is daarom belangrijk om de installatie zorgvuldig te plannen.

De planning is gemakkelijker als u een schets maakt van het werkgebied, met inbegrip van alle obstakels. Zo vindt u eenvoudiger de beste positie voor het laadstation, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad. Geef op de schets aan hoe de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad moeten lopen.

Kijk op [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com) voor meer beschrijvingen en tips voor het installeren.

1. Als het gras in het werkgebied langer dan 10 cm/ 4 inch is, moet u het gras eerst met een gewone gazonmaaier maaien. Verzamel het gras.
2. Vul gaten en kuilen op om te voorkomen dat regenwater hier plassen vormt. Het product kan beschadigd raken als het wordt gebruikt in waterplassen. Zie *Garantie bepalingen op pagina 49*.



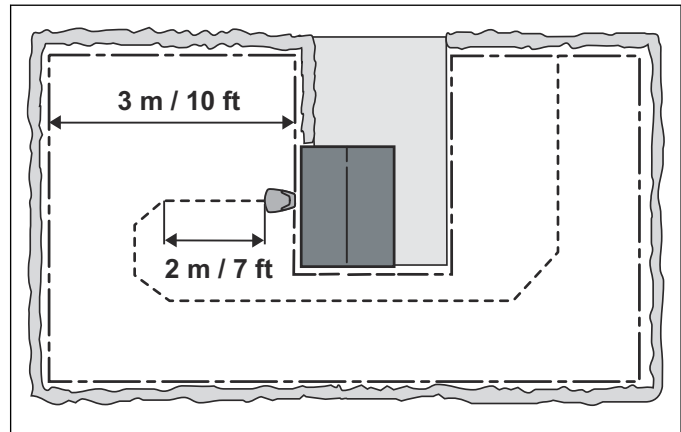
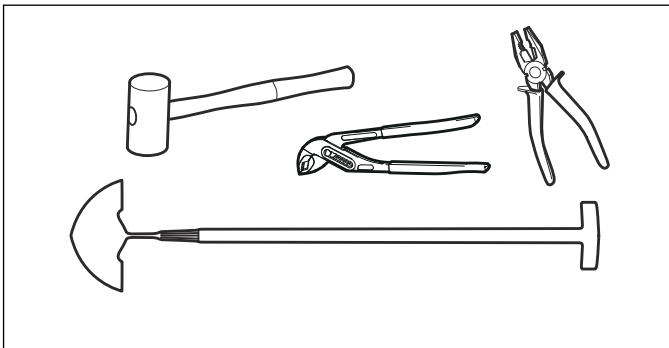
3. Lees alle stappen zorgvuldig door voordat u met de installatie begint.
4. Controleer of alle onderdelen voor de installatie zijn meegeleverd. Zie *Productoverzicht op pagina 4*.

- Robotmaaier
- Laadstation
- Voeding
- Laagspanningskabel
- Schroeven voor het laadstation
- Meter

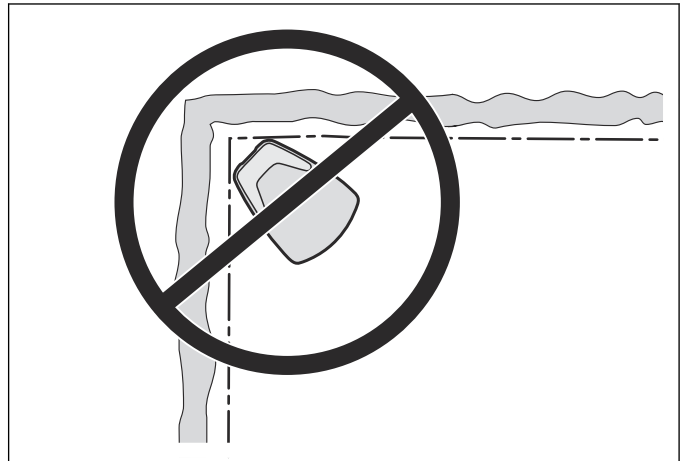
### 3.2.1 Installatiegereedschappen

Tijdens de installatie hebt u ook het volgende nodig:

- Hamer/kunststof moker (om de haringen eenvoudiger in de grond te krijgen).
- Combinatietang voor het knippen van de begrenzingsdraad en het samenknippen van de connectoren.
- Waterpomptang (voor het samenknippen van de koppelingen).
- Kantensteker/rechte spade als de begrenzingsdraad moet worden ingegraven.



Plaats het laadstation niet in krappe ruimtes of in een hoek. Als dat wel gebeurt, kan de robotmaaier moeite hebben om het laadstation te vinden.



### 3.3 Laadstation

Het laadstation heeft 3 functies:

- Controlesignalen door de begrenzingsdraad verzenden.
- Stuursignalen verzenden door de begeleidingskabel zodat de robotmaaier het laadstation kan vinden.
- De accu van de robotmaaier opladen.

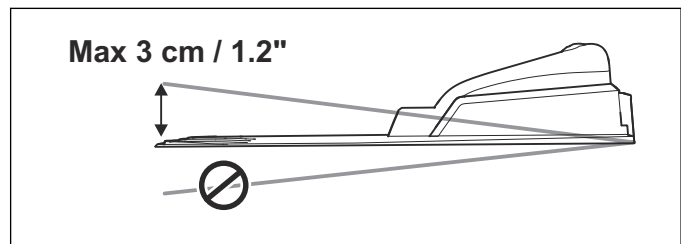
#### 3.3.1 Beste locatie voor het laadstation

Houd bij het kiezen van de beste locatie voor het laadstation rekening met de volgende aanbevelingen:

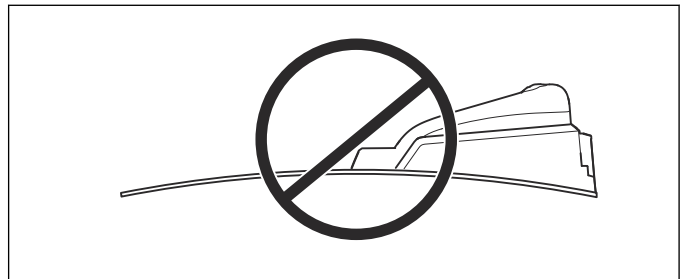
- Zorg voor minimaal 3 m/10 ft vrije ruimte vóór het laadstation.
- Leg minimaal 1,5 m/5 ft. begrenzingsdraad vanaf het laadstation in een rechte lijn naar rechts en links.
- Plaats het laadstation in de buurt van een stopcontact. De bijgeleverde laagspanningskabel is 10 m/33 ft lang.
- Plaats het vulstation op een vlakke ondergrond vrij van scherpe objecten.
- Bescherm het laadstation tegen spatwater, bijvoorbeeld van sproeiers.
- Bescherm het laadstation tegen direct zonlicht. Het oplaadproces wordt beïnvloed door de omgevingstemperatuur.
- Plaats het laadstation in het lagere deel van een werkgebied met een aanzienlijke helling.
- Overweeg of het laadstation aan het zicht van buitenstaanders moet worden onttrokken.

KEES VAN DER SPAN  
TUIN EN PARKMAAIER

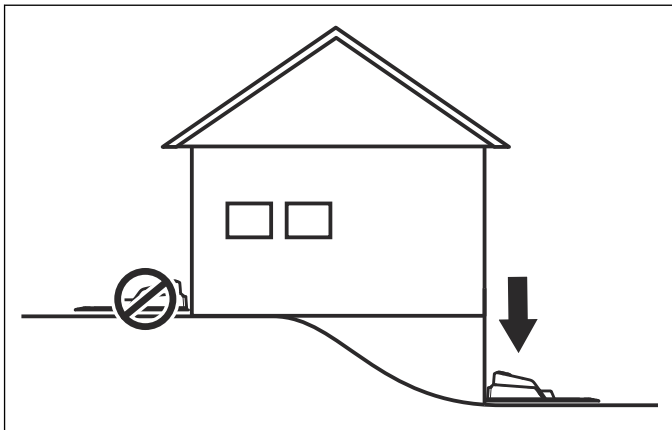
Het laadstation moet op een vlakke ondergrond worden geplaatst. De voorkant van het laadstation mag niet hoger of lager worden geplaatst dan de achterkant, zoals aangegeven in onderstaande afbeelding.



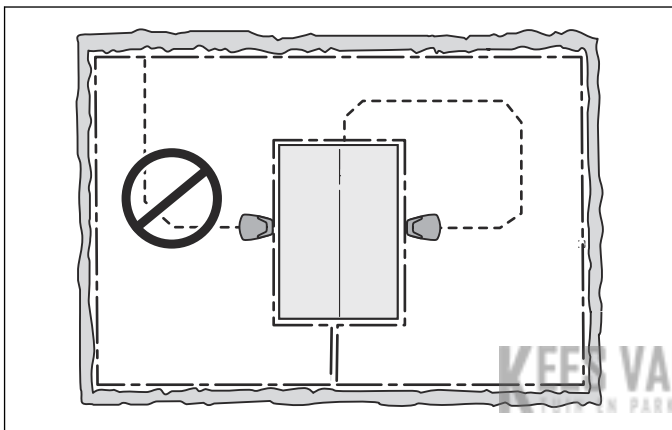
Het laadstation mag niet zodanig worden geplaatst dat de grondplaat verbogen kan raken.



Wanneer de installatie wordt uitgevoerd in een werkgebied met een steile helling, moet het laadstation onder aan de helling worden geplaatst. Dat maakt het eenvoudiger voor de robotmaaier om de begeleidingsdraad naar het laadstation te volgen.



Plaats het laadstation niet op een eiland omdat het hierdoor lastiger is om de begeleidingsdraad optimaal te leggen. Als het laadstation echter toch op een eiland moet worden geïnstalleerd, moet de begeleidingsdraad ook met het eiland worden verbonden. Lees meer over eilanden in *Grenzen binnen het werkgebied* op pagina 15.



### 3.3.2 Voeding aansluiten

Houd bij het bepalen van de locatie voor de voeding rekening met de volgende punten:

- Dicht bij het laadstation
- Bescherming tegen regen
- Bescherming tegen direct zonlicht

De voeding moet worden geplaatst op een goed geventileerde locatie en onder een afdak. Wanneer de voeding op een stopcontact buiten wordt aangesloten, moet dit stopcontact zijn goedgekeurd voor gebruik buitenshuis. We raden u aan om een aardlekschakelaar (RCD) te gebruiken bij het aansluiten van de voeding op het stopcontact.

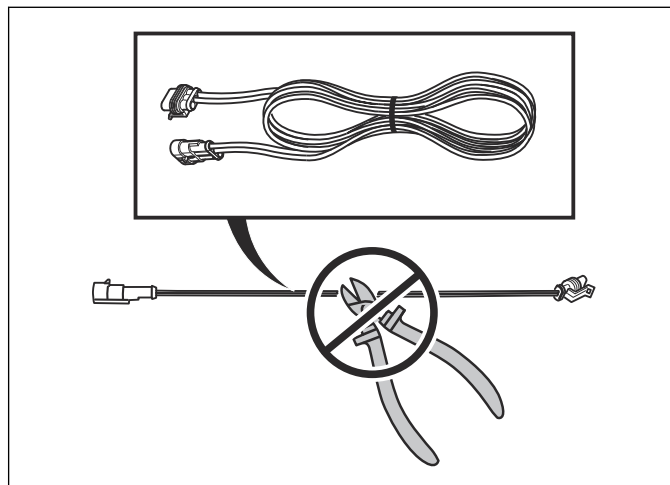


**WAARSCHUWING:** De robotmaaier mag alleen worden gebruikt met de voedingseenheid die door Husqvarna wordt geleverd.

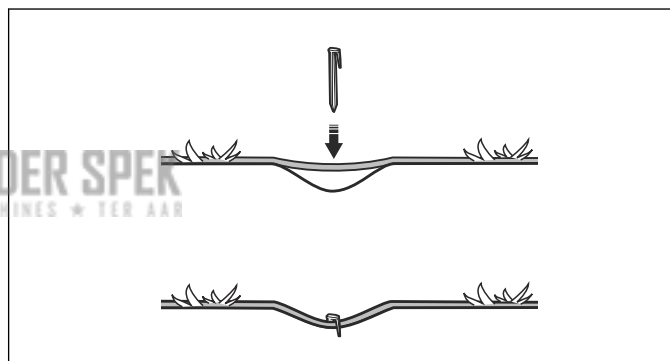


**WAARSCHUWING:** Van toepassing voor USA/Canada. Als de voedingseenheid buiten is opgesteld: Risico van elektrische schok. Alleen aansluiten op een afgedekt GFCI-stopcontact (RCD), klasse A, dat voorzien is van een behuizing die waterdicht is, ongeacht of de kap van de aansluitstekker is geplaatst.

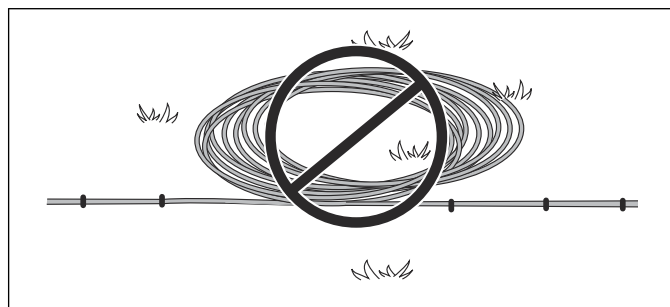
Onderdelen van de voeding mogen niet worden gewijzigd en er mag niet mee worden geknoeid. De laagspanningskabel mag bijvoorbeeld niet worden ingekort of verlengd. Laagspanningskabels met een lengte van 3 m/10 ft of 20 m/65 ft zijn beschikbaar als optionele accessoires.



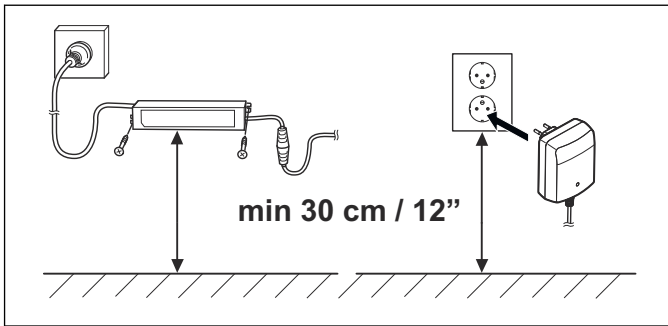
De laagspanningskabel mag door het werkgebied worden gelegd als deze is verankerd aan de grond of is ingegraven. De maaihogte moet zodanig zijn dat de messen nooit in contact komen met de laagspanningskabel.



De laagspanningskabel mag nooit in een rol worden gelegd of onder de basisplaat van het laadstation omdat dit interferentie kan veroorzaken met de signalen van het laadstation.



**WAARSCHUWING:** Monteer de voeding nooit op een hoogte waarbij het risico bestaat dat hij onder water komt te staan (minimaal 30 cm/12 inch vanaf de grond). Het is niet toegestaan om de voeding op de grond te plaatsen.



Het uiterlijk van de voeding kan verschillen afhankelijk van de markt.



**WAARSCHUWING:** Onderdelen van de voeding mogen onder geen beding worden gewijzigd en er mag niet mee worden geknoeid. De laagspanningskabel mag niet worden ingekort of verlengd.



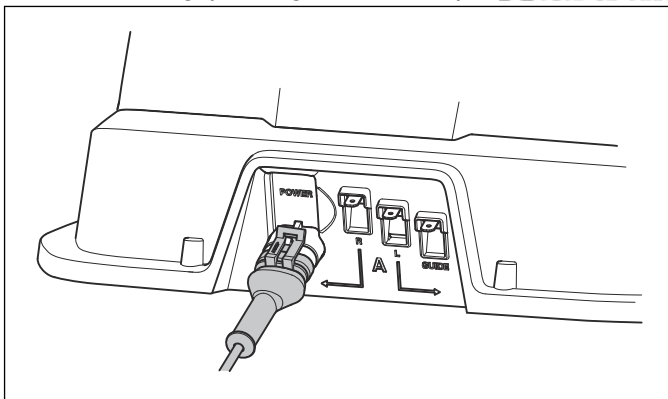
**WAARSCHUWING:** Haal de stekker uit het stopcontact wanneer u bijvoorbeeld het laadstation wilt reinigen of de lusdraad wilt herstellen.



**OPGELET:** Plaats de laagspanningskabel en stel de maaihoogte zodanig in dat de messen nooit in aanraking kunnen komen met de kabel.

### 3.3.3 Het laadstation installeren en aansluiten

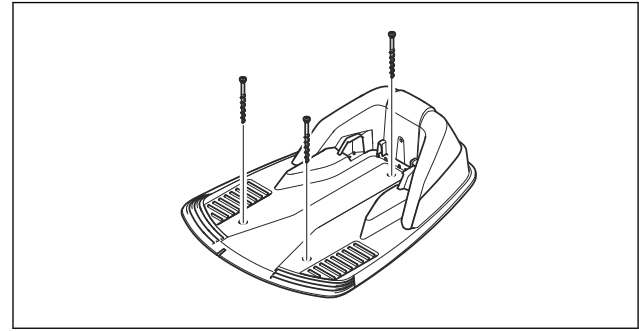
1. Zet het laadstation op een geschikte plek.
2. Sluit de laagspanningskabel aan op het laadstation.



3. Sluit de voedingskabel van de voeding aan op een stopcontact van 100-240 V. Wanneer de voeding op een stopcontact buiten wordt aangesloten, moet dit stopcontact zijn goedgekeurd voor gebruik buitenshuis. Zie *Voeding aansluiten op pagina 12*.
4. Bevestig het laadstation aan de grond met behulp van de bijgeleverde schroeven. Draai de schroeven zodanig aan dat ze helemaal verzonken zijn.

**Let op:** De begeleidingsdraad moet naar het laadstation worden gelegd en op het laadstation worden aangesloten voordat u het laadstation vastzet in de grond. Zie *De begeleidingsdraad*

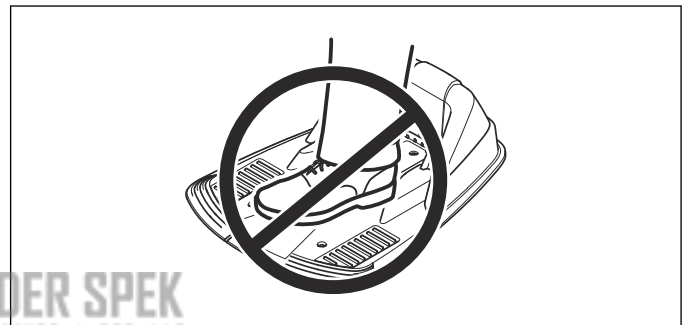
*installeren op pagina 18.*



**OPGELET:** Het is niet toegestaan om nieuwe gaten in de grondplaat van het laadstation te maken. Alleen de bestaande gaten mogen worden gebruikt om hem in de grond vast te zetten.



**OPGELET:** Sta of loop nooit op de grondplaat van het laadstation.



### 3.4 De accu laden

Nadat het laadstation is aangesloten, kunt u de robotmaaier opladen. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.

Plaats de robotmaaier in het laadstation terwijl de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad worden gelegd.

Als de accu leeg is, duurt het ongeveer 80 tot 100 minuten om hem volledig te laden.



**WAARSCHUWING:** Laad de robotmaaier alleen op met een laadstation dat daarvoor bedoeld is. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of lekkage van corroderende vloeistof uit de accu. Bij lekkage van elektrolyt spoelt u deze weg met water. Raadpleeg onmiddellijk een arts indien de elektrolyt in aanraking komt met uw ogen etc.

**Let op:** De robotmaaier kan niet worden gebruikt zolang de installatie niet is voltooid.

### 3.5 Begrenzingsdraad

De begrenzingsdraad kan op de volgende manieren worden geïnstalleerd:

- De draad in de grond vastzetten met haringen.

Zet de begrenzingsdraad met krammen vast als u de plaatsing tijdens de eerste paar weken van het gebruik wilt kunnen bijstellen. Na enkele weken zal het gras over de draad heen zijn gegroeid, waardoor deze niet langer zichtbaar is. Gebruik een hamer/kunststof moker en haringen.

- De draad ingraven.

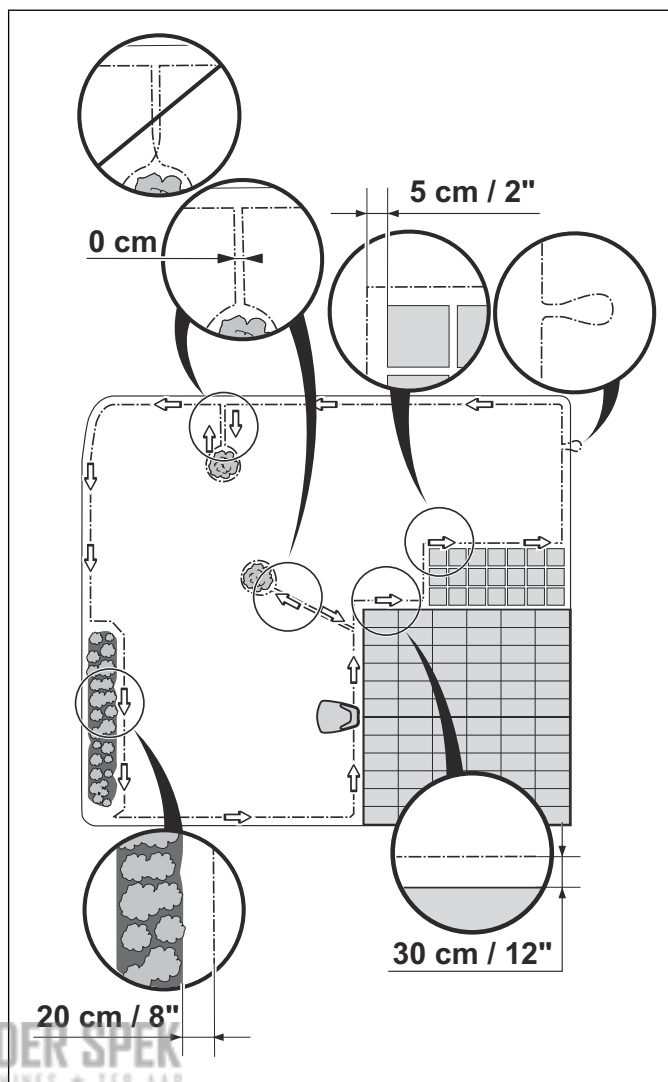
Als u het gazon wilt verticuteren of beluchten, kunt u de begrenzingsdraad het beste ingraven. Waar nodig kunnen beide methoden worden gecombineerd zodat een deel van de begrenzingsdraad is vastgezet met krammen en de rest is ingegraven. De draad kan worden ingegraven met behulp van bijvoorbeeld een kantensteker of een rechte spade. Zorg dat u de begrenzingsdraad minimaal 1 cm/0.4 inch en maximaal 20 cm/8 inch onder de grond legt.

### 3.5.1 Bepalen waar u de begrenzingsdraad wilt leggen

Bij het leggen van de begrenzingsdraad geldt het volgende:

- De kabel vormt een lus rond het werkgebied. Gebruik originele begrenzingsdraad. Deze is speciaal ontworpen om bestand te zijn tegen vocht uit de grond.
- De robotmaaier mag op geen enkel punt binnen het volledige werkgebied meer dan 15 m/50 ft verwijderd zijn van de draad.
- De draad mag niet langer zijn dan 400 m/440 yd.
- Zorg dat er ongeveer 20 cm/8 inch extra draad beschikbaar is om de begeleidingsdraad later op aan te sluiten. Zie *De begrenzingsdraad leggen op pagina 17*.

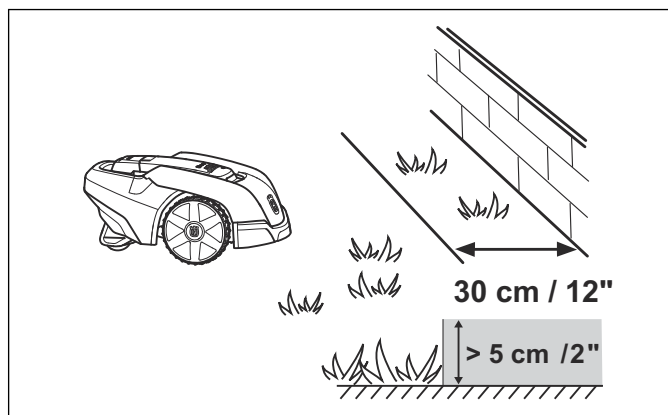
In de onderstaande afbeelding ziet u hoe de begrenzingsdraad rond het werkgebied en rond obstakels moet worden gelegd. Gebruik de bijgeleverde meetlat om de juiste afstand te bepalen. Zie *Productoverzicht op pagina 4*.



### 3.5.2 Grenzen van het werkgebied

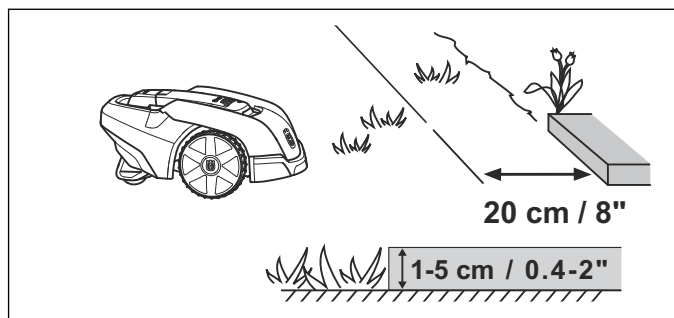
De afstand van de begrenzingsdraad tot obstakels varieert en is afhankelijk van wat er pal naast het werkgebied ligt.

Als het werkgebied wordt begrensd door bijvoorbeeld een muur of hek (5 cm/2 inch of hoger) moet de begrenzingsdraad op 30 cm/12 inch vanaf het obstakel worden gelegd. Dat voorkomt dat de robotmaaier op een obstakel botst en beperkt slijtage aan de kap. Ongeveer 20 cm/8 inch van het gazon rond het vaste obstakel zal niet worden gemaaid.

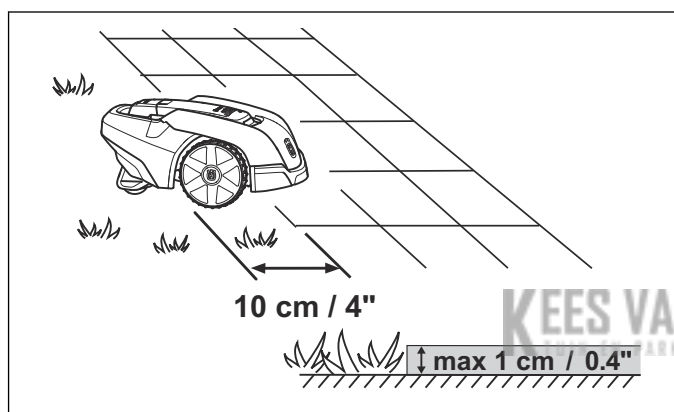


Als het werkgebied grenst aan een kleine greppel, een bloemperk, of een kleine verhoging, zoals een lage stoeptrand (3-5 cm/1.2-2 inch), moet de begrenzingsdraad op 20 cm/8 inch binnen het

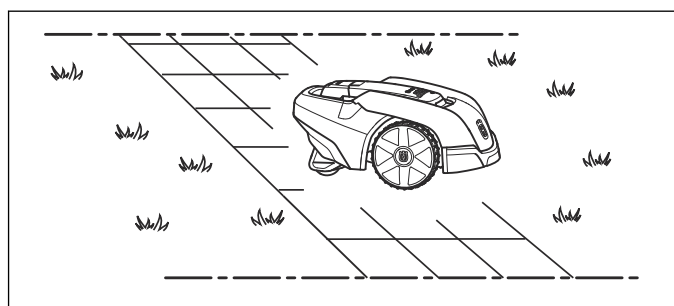
werkgebied worden gelegd. Hiermee wordt voorkomen dat de wielen in de greppel of op de stoep rijden, dit kan namelijk leiden tot overmatige slijtage van de robotmaaier. Ongeveer 12 cm/5 inch van het gazon langs de greppel/stoeprand wordt niet gemaaid.



Als het werkgebied grenst aan een tegelpad of iets dergelijks, dat ongeveer op dezelfde hoogte ligt als het gazon (+/- 1 cm/0.4 inch), is het mogelijk om de robotmaaier een eindje over het pad te laten rijden. De begrenzingsdraad moet dan 5 cm/2 inch vanaf de rand van het pad worden gelegd. Al het gras langs het tegelpad wordt gemaaid.



Als het werkgebied in tweeën wordt gedeeld door een tegelpad dat niet boven het gazon uitsteekt, is het mogelijk om de robotmaaier over het pad te laten rijden. Het kan een voordeel zijn om de begrenzingsdraad onder de tegels te leggen. De begrenzingsdraad kan ook in de voeg tussen de tegels worden gelegd. Zorg ervoor dat de tegels op gelijke hoogte zijn met het gazon om overmatige slijtage van de robotmaaier te voorkomen.

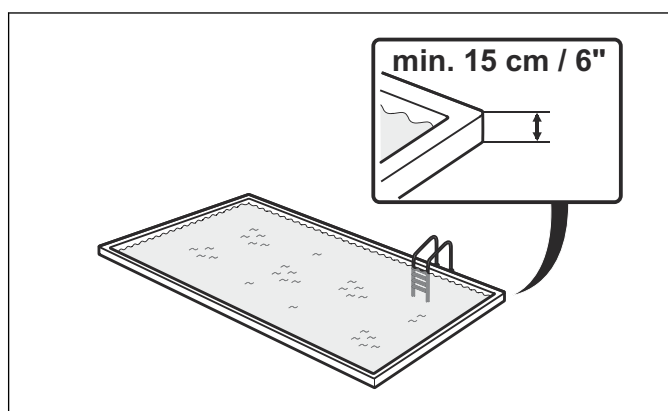


**OPGELET:** De robotmaaier mag nooit over grind, mulch of soortgelijk materiaal rijden, omdat de messen hierdoor kunnen worden beschadigd.



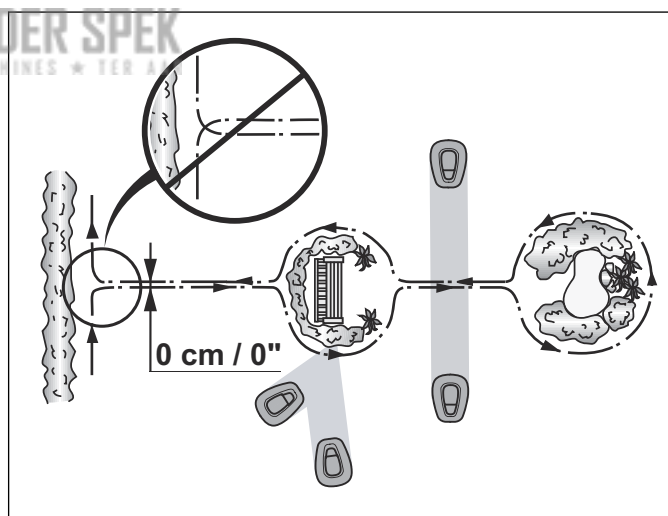
**OPGELET:** Als het werkgebied aan een waterpartij, helling, afgrond of openbare weg

grenst, moet behalve de begrenzingsdraad ook een rand of iets dergelijks worden geplaatst. Die moet in dat geval minimaal 15 cm/6 inch hoog zijn. Dat zorgt ervoor dat de robotmaaier nooit buiten het maaigebied terecht kan komen.



### 3.5.3 Grenzen binnen het werkgebied

Gebruik de begrenzingsdraad om gebieden binnen het werkgebied te isoleren door eilanden te creëren rond obstakels die niet tegen botsingen kunnen, zoals bloemperken, struiken en fonteinen. Leg de draad tot en rond het gebied dat moet worden geïsoleerd en keer dan terug langs dezelfde route. Als er haringen worden gebruikt, moet de draad op de terugweg onder dezelfde haringen worden gelegd. Als de begrenzingsdraden naar en vanaf het eiland dicht bij elkaar worden gelegd, kan de robotmaaier over de draad rijden.



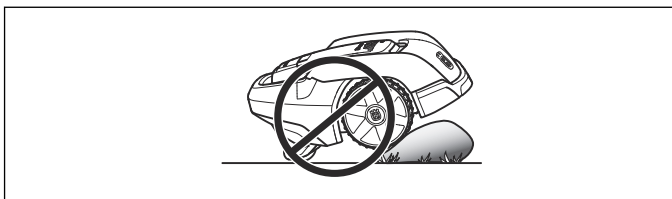
**OPGELET:** De begrenzingsdraad mag op het traject van en naar een eiland niet worden gekruist.

Obstakels die wel tegen een botsing kunnen, zoals bomen en struiken hoger dan 15 cm/6 inch, hoeven niet met de begrenzingsdraad te worden geïsoleerd. De robotmaaier keert om wanneer hij tegen een dergelijk obstakel stoot.

Voor een veilige en stille werking is het echter raadzaam alle vaste voorwerpen in en rond het werkgebied af te grenzen.

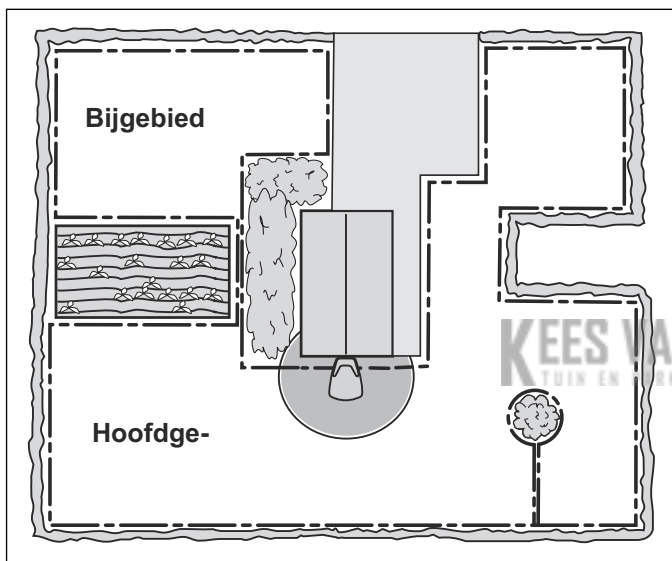
Obstakels met een lichte helling, bijvoorbeeld stenen of grote bomen met bovengrondse wortels, moeten worden

geïsoleerd of verwijderd. De robotmaaier kan anders op zulke obstakels glijden, met als gevolg dat de messen beschadigd raken.



### 3.5.3.1 Bijgebieden

Als het werkgebied uit twee zones bestaat, waarbij het voor de robotmaaier lastig is om van de ene naar de andere zone te gaan, kunt u beter een bijgebied creëren. Voorbeelden hiervan zijn hellingen van 25% of een doorgang die smaller is dan 60 cm/24 inch. Leg de begrenzingsdraad dan rond het bijgebied zodat er een eiland wordt gevormd buiten het hoofdgebied. De robotmaaier moet handmatig worden verplaatst tussen hoofd- en bijgebied wanneer het gras in het bijgebied moet worden gemaaid.



Hiervoor moet de bedieningsmodus *MAN* worden gebruikt, omdat de robotmaaier het traject tussen het bijgebied en het laadstation niet zelfstandig kan afleggen. Zie *Selectie bedieningsmodus op pagina 33*. In deze modus zal de robotmaaier nooit op zoek gaan naar het laadstation, maar doorgaan met maaien totdat de accu leeg is. Wanneer de accu leeg is, stopt de robotmaaier en verschijnt de melding *Moet handmatig laden* op het display. Plaats de robotmaaier in het laadstation om de batterij op te laden. Als het hoofdgebied meteen na het laden moet worden gemaaid, moet u de **START**-knop indrukken en de bedieningsmodus *AUTO* kiezen voordat u de klep sluit.

### 3.5.3.2 Doorgangen tijdens het maaien

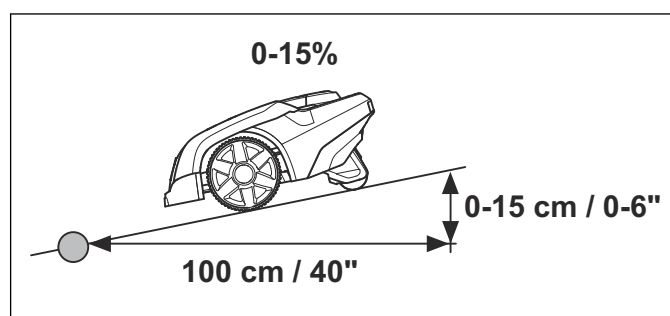
Vermijd lang en smalle doorgangen en zones smaller dan 1.5 - 2 m/3.2 - 6.5 ft. Dan bestaat het risico dat de robotmaaier lang in die doorgang of zone blijft rijden. Het gazon zal er dan geplet uitzien. De smalste doorgang waar de robotmaaier doorheen kan, is 60 cm/24 inch (tussen begrenzingsdraden).

**Let op:** In doorgangen van smaller dan 2 m/6.5 ft (tussen begrenzingsdraden) wordt door Husqvarna aangeraden om een begeleidingsdraad aan te brengen.

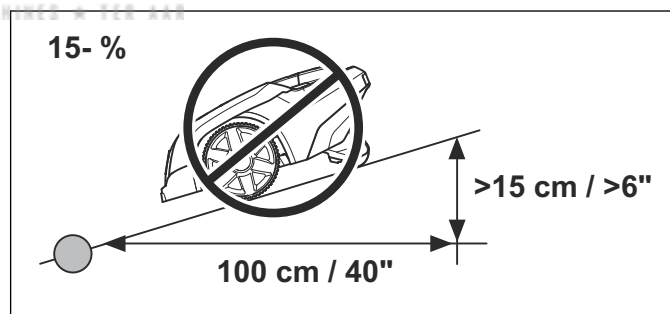
### 3.5.3.3 Hellingen

De robotmaaier kan op hellingen werken. De maximale helling wordt gedefinieerd als een percentage (%) en wordt berekend als het hoogteverschil in centimeters per meter. Binnen het werkgebied kan de robotmaaier zones met een helling tot 25% maaien. Gebieden met een grote hellingsgraad moeten met begrenzingsdraad worden geïsoleerd.

De begrenzingsdraad kan over een helling met een hellingsgraad van minder dan 15% worden gelegd.

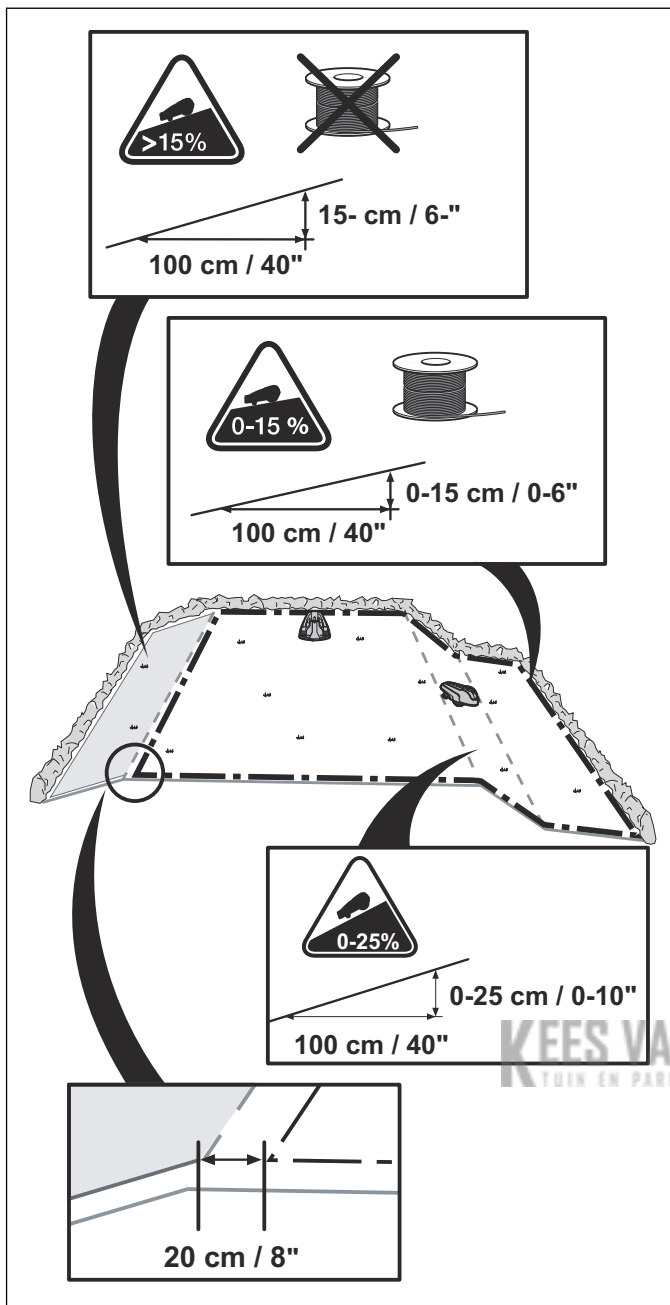


De begrenzingsdraad mag niet op een helling van meer dan 15% worden gelegd. De kans bestaat dat de robotmaaier daar moeilijk kan draaien. De robotmaaier stopt dan en de foutmelding *Buiten maaigebied* wordt weergegeven. Dat kan vooral gebeuren bij natte weersomstandigheden, omdat de wielen dan op het natte gras kunnen gaan slippen.



De begrenzingsdraad kan ook op een helling steiler dan 15% worden gelegd als er een obstakel is waar de robotmaaier tegenaan mag rijden, zoals bijvoorbeeld een omheining of dichte haag.

Als zich aan de buitenrand van het werkgebied hellingen bevinden die steiler zijn dan 15%, moet de begrenzingsdraad op een vlakke ondergrond worden gelegd op een afstand van ongeveer 20 cm/8 inch voor het begin van de helling.



### 3.5.4 De begrenzingsdraad leggen

Als u de begrenzingsdraad met krammen gaat vastzetten:

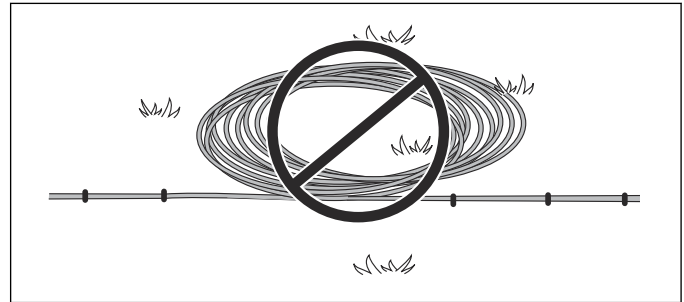
- Maai het gras op de plek waar u de draad gaat leggen heel kort met een gewone gazonmaaier of trimmer. U kunt de draad dan dicht bij de grond leggen, waardoor de kans kleiner wordt dat de robotmaaier de draad doorsnijdt of de isolatie van de draad beschadigt.
- De begrenzingsdraad moet overal vlak tegen de grond liggen, zodat hij niet wordt doorgesneden voordat de graswortels er overheen zijn gegroeid. De kabelisolatie kan worden beschadigd wanneer het gras meteen na de installatie te kort wordt gemaaid. Beschadigingen aan de isolatie zorgen soms pas weken of maanden later voor problemen. Om dit te voorkomen, moet u de eerste weken na het installeren altijd de maximale maaihoogte selecteren en de maaihoogte vervolgens elke tweede week een stap verlagen totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

- Gebruik een hamer om de haringen in de grond te tikken. Wees voorzichtig bij het inslaan van de haringen en zorg dat de draad niet te strak komt te staan.

Als u de begrenzingsdraad gaat ingraven:

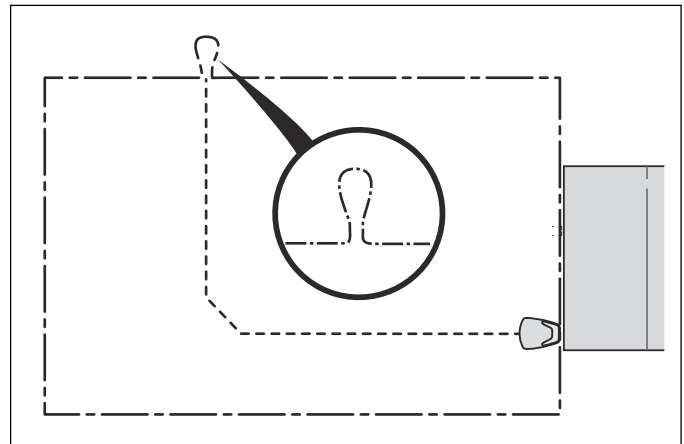
- Zorg dat u de begrenzingsdraad minimaal 1 cm/0,4 inch en maximaal 20 cm/8 inch onder de grond legt. De draad kan worden ingegraven met behulp van bijvoorbeeld een kantensteker of een rechte spade.

**Let op:** Leg extra draad niet opgerold buiten de begrenzingsdraad. Dit kan de werking van de robotmaaier verstoren.



#### 3.5.4.1 Oogje voor het aansluiten van de begeleidingsdraad

Om het aansluiten van de begeleidingsdraad op de begrenzingsdraad te vergemakkelijken, is het een goed idee om op het punt waar de begeleidingsdraad later wordt aangesloten een oogje te maken met behulp van een extra stuk begrenzingsdraad van ongeveer 20 cm/8 inch. Bepaal voordat u begint met het uitleggen van de begrenzingsdraad waar u de begeleidingsdraad wilt plaatsen. Zie *De begeleidingsdraad installeren op pagina 18*.



#### 3.5.4.2 De begrenzingsdraad lassen

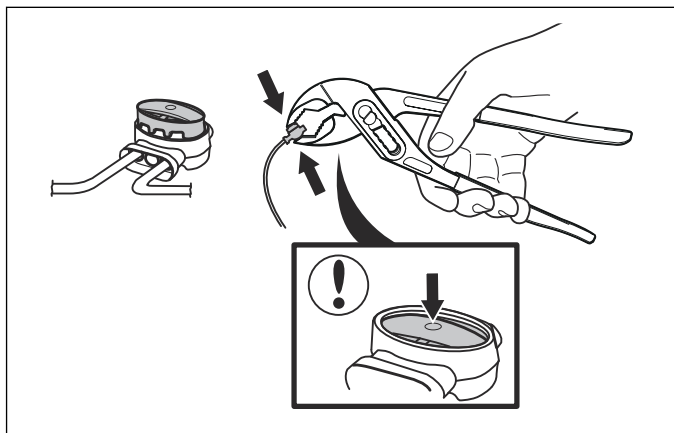


**OPGELET:** Een tweeaderige kabel of een kroonsteentje geïsoleerd met isolatietape levert geen adequate lassen op. Het vocht in de grond zorgt ervoor dat de draden gaan oxideren, waardoor het circuit na een tijdje wordt onderbroken.

Gebruik een originele koppeling wanneer de begrenzingsdraad niet lang genoeg is en moet worden

gelast. Die is waterbestendig en garandeert een betrouwbare elektrische aansluiting.

Steek beide draaduiteinden in de koppeling. Controleer of de draden volledig in de koppeling zijn gestoken, zodat de uiteinden zichtbaar zijn door het doorzichtige deel aan de andere zijde van de koppeling. Duw de knop boven op de koppeling vervolgens helemaal in. Gebruik een waterpomptang om de knop op de koppeling helemaal in te drukken.



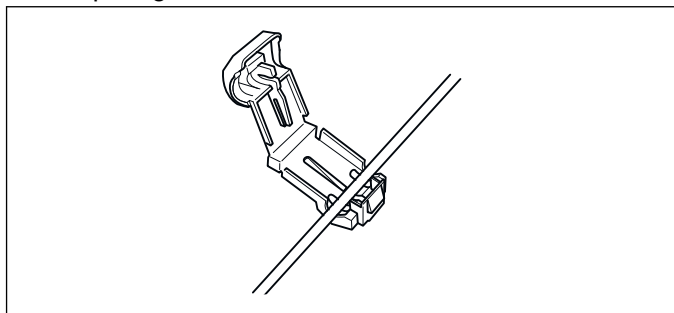
### 3.6 De begrenzingsdraad aansluiten



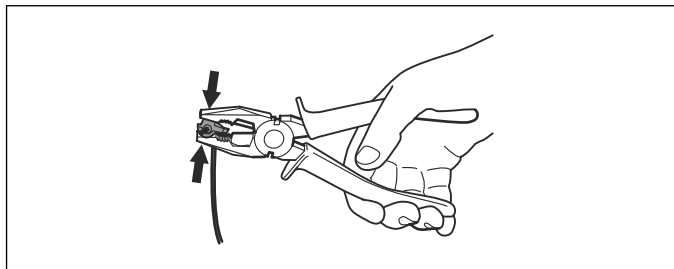
**OPGELET:** De begrenzingsdraad mag zichzelf niet kruisen wanneer deze wordt aangesloten op het laadstation. Sluit het rechteruiteinde van de draad aan op de pen rechts op het laadstation en het linkeruiteinde op de pen links.

Om de begrenzingsdraad aan te sluiten op het laadstation:

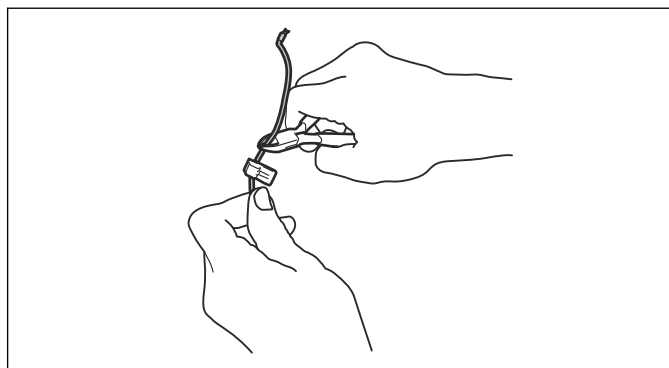
1. Open de connector en plaats de draad in de uitsparing in de connector.



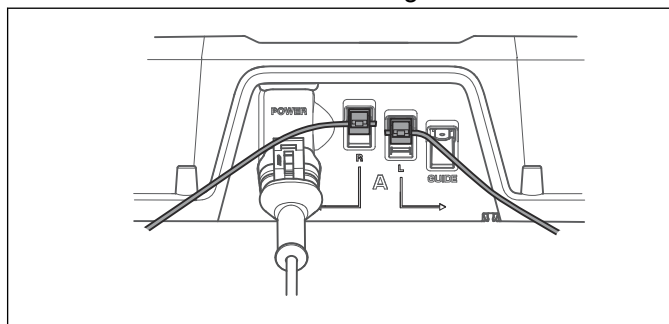
2. Druk de aansluitklemmen samen met een tang. Druk totdat u een klik hoort.



3. Snijd overtollige begrenzingsdraad 1 of 2 centimeter/0,4 of 0,8 inch boven elke verbinding weg.



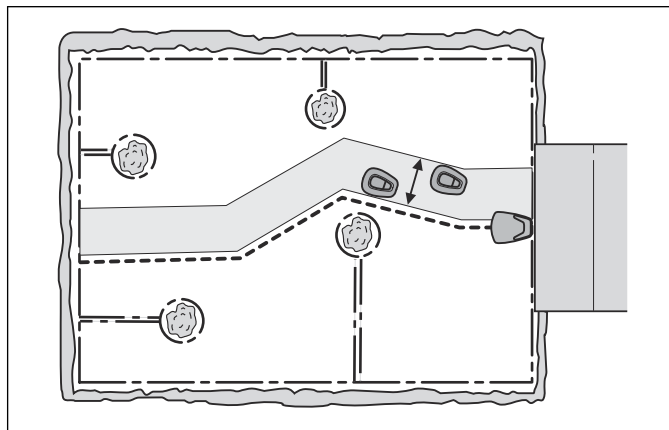
4. Druk de connector op de metalen pen, druk de connector op de contactpen, gemarkeerd met L (links) en R (rechts), op het laadstation. Controleer of de connector correct is aangesloten.



### 3.7 De begeleidingsdraad installeren

De begeleidingsdraad wordt door de robotmaaier gebruikt om de weg naar het laadstation te vinden, maar dient ook om de robotmaaier naar uithoeken van de tuin te leiden.

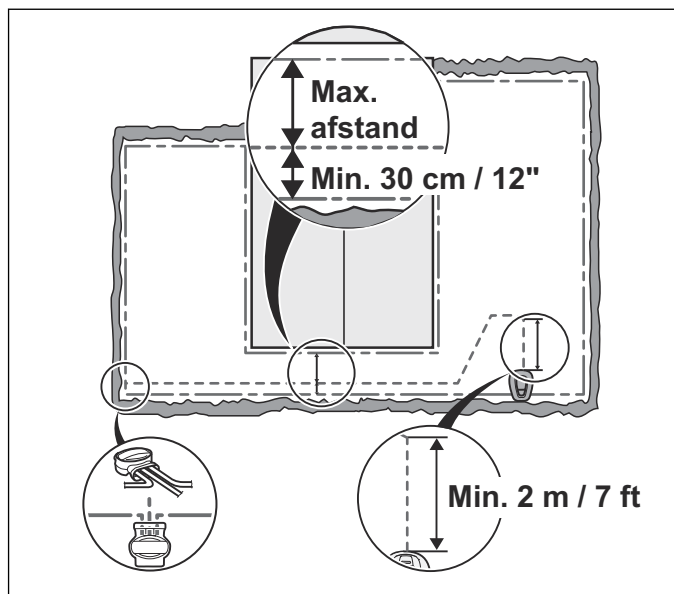
Voor de begrenzings- en begeleidingsdraden wordt dezelfde draad gebruikt. De begeleidingsdraad kan net als de begrenzingsdraad met krammen in de grond worden vastgezet of worden ingegraven.



De robotmaaier werkt op diverse afstanden vanaf de begeleidingsdraad, om de kans op spoorvorming te beperken. Het gebied naast de draad dat de robotmaaier dan gebruikt, wordt de corridor genoemd. Hoe groter de ingestelde doorrijbreedte voor de corridor is, hoe kleiner de kans op spoorvorming is.

De robotmaaier loopt altijd links van de begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation. De corridor bevindt zich dus links van de geleidingsdraad. Zorg daarom bij het installeren voor zo veel mogelijk vrije ruimte links van de

begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation.



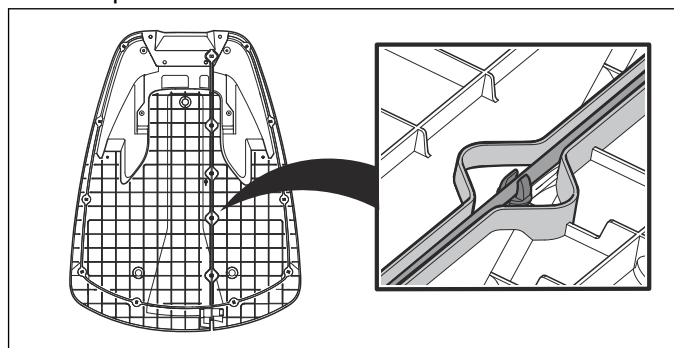
De begeleidingsdraad kan net als de begrenzingsdraad met krammen in de grond worden vastgezet of worden ingegraven.



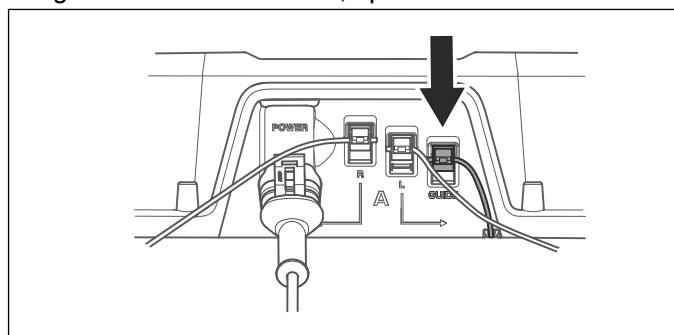
**OPGELET:** Zorg voor zo veel mogelijk ruimte links van de begeleidingsdraad (gezien in de richting van het laadstation). Ook is het niet toegestaan om de begeleidingsdraad op een afstand van minder dan 30 cm/12 inch vanaf de begrenzingsdraad te leggen.

### 3.7.1 De begeleidingsdraad leggen en aansluiten

1. Trek de draad door de sleuf in de onderkant van de laderplaat.



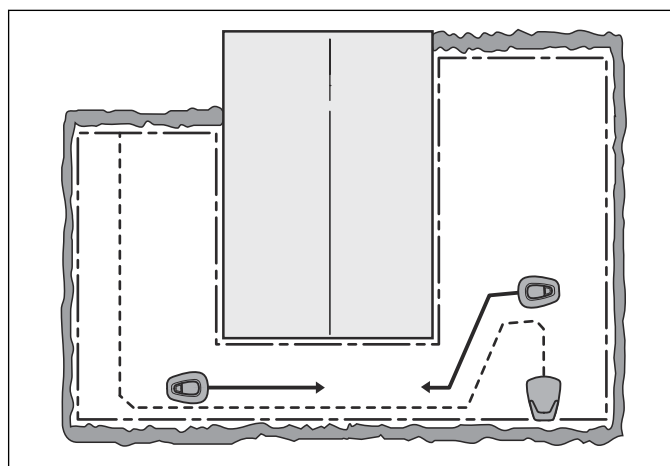
2. Bevestig de connector op de begeleidingsdraad op dezelfde manier als bij de begrenzingsdraad, zoals beschreven in *De begrenzingsdraad aansluiten op pagina 18*. Sluit deze aan op de aansluitpunten, gemarkeerd met GUIDE, op het laadstation.



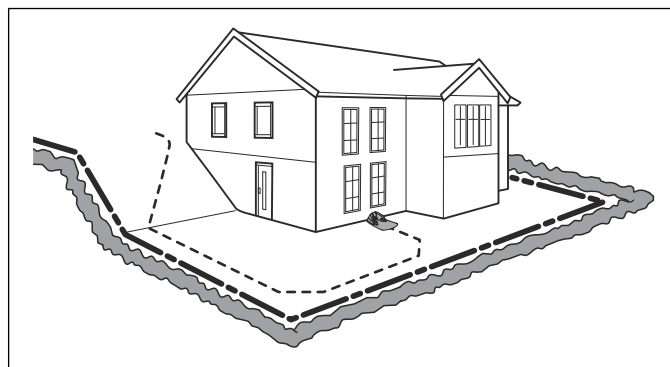
3. Laat de begeleidingsdraad minstens 2 m/6,6 ft recht vanaf de voorste rand van de plaat lopen.

Als de begeleidingsdraad in een doorgang moet worden gelegd:

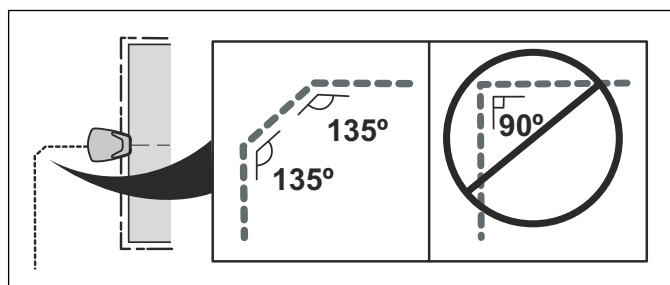
- De robotmaaier volgt de begeleidingsdraad van en naar het laadstation altijd aan dezelfde kant van de draad. Dit betekent dat de begeleidingsdraad zich rechts van de robotmaaier bevindt wanneer de maaier naar het laadstation toe gaat, terwijl deze zich links van de maaier bevindt wanneer de maaier van het laadstation weggaat.



- Als de begeleidingsdraad op een steile helling moet worden geïnstalleerd, moet de draad bij voorkeur onder een hoek op de helling worden gelegd. Dat maakt het voor de robotmaaier eenvoudiger om de begeleidingsdraad op de helling te volgen.

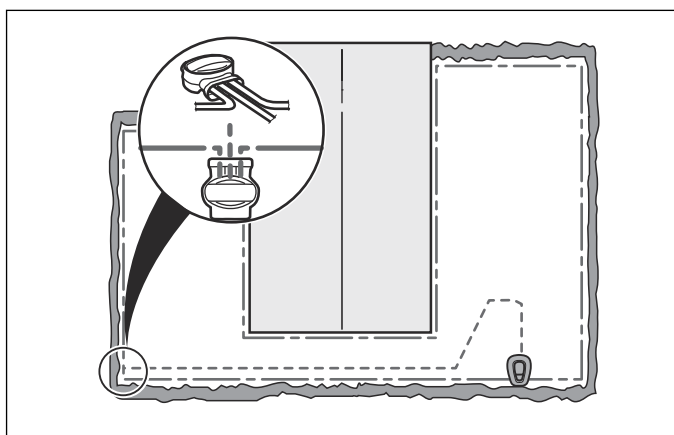


- Leg de draad niet in scherpe bochten. Hierdoor kan het voor de robotmaaier lastig worden om de begeleidingsdraad te volgen.

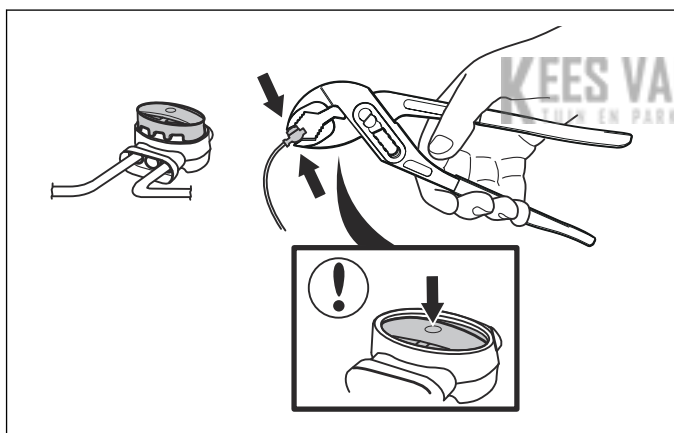


4. Leid de begeleidingsdraad naar het punt op de begrenzingsdraad waar eerder een lus was gemaakt om het aansluiten van de begeleidingsdraad te vereenvoudigen.

5. Knip de lus op de begrenzingsdraad door met bijvoorbeeld een draadtang.
6. Sluit de begeleidingsdraad met behulp van een koppeling aan op de begrenzingsdraad:
  - Steek de begrenzingsdraad in elk van de openingen in de koppeling. Het maakt niet uit welke openingen worden gebruikt voor het aansluiten van elke begrenzingsdraad. Steek de begeleidingsdraad in de middelste opening in de koppeling. Controleer of de draden volledig in de koppeling zijn gestoken, zodat de uiteinden zichtbaar zijn door het doorzichtige deel aan de andere zijde van de koppeling.



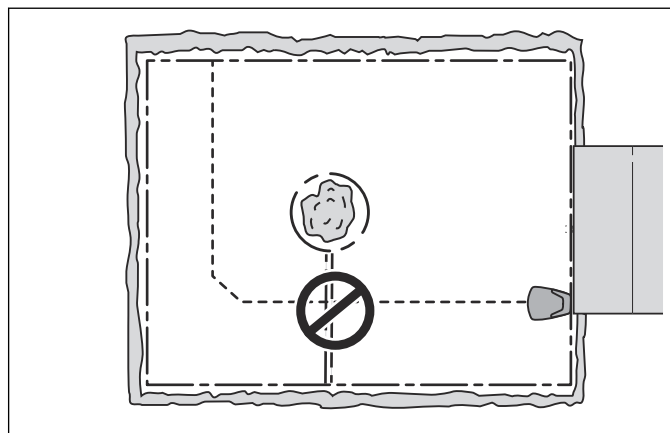
- Gebruik een waterpomptang om de knop op de koppeling helemaal in te drukken.



7. Zet de connector met krammen vast in het gazon of graaf de connector in.



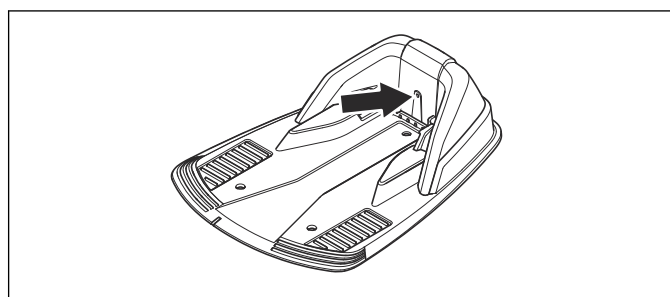
**OPGELET:** De begeleidingsdraad mag de begrenzingsdraad niet kruisen, bijvoorbeeld een begrenzingsdraad die naar een eiland loopt.



**OPGELET:** Controleer of de begeleidingsdraad werkt voordat u de robotmaaier gebruikt.

### 3.8 De installatie controleren

Controleer het lussignaal door te kijken naar het indicatielampje in het laadstation.



Zie *Indicatielampje in het laadstation* op pagina 41 als het lampje niet constant of knipperend groen brandt.

### 3.9 Ingebruikname en kalibratie

Als de hoofdschakelaar voor het eerst in stand 1 wordt gezet, moet er een opstartprocedure in het menu van de robotmaaier worden uitgevoerd, naast een automatische kalibratie van het begeleidingssignaal.

1. Open de klep door op de **STOP**-knop te drukken.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.

Wanneer de robotmaaier voor het eerst wordt gebruikt, wordt een opstartprocedure gestart. De volgende gegevens moeten worden ingevoerd:

- Taal.
- Land
- Datum
- Tijd
- Selectie en bevestiging van de persoonlijke PIN-code. Alle combinaties behalve 0000 zijn toegestaan.

**Let op:** Gebruik de pagina *AANTEKENINGEN* aan het begin van de handleiding om de PIN-code te noteren.

3. Plaats de robotmaaier in het laadstation en druk op **START**. De robotmaaier begint nu met het kalibreren van de begeleidingsdraad.

Druk op **START** en sluit de klep. De robotmaaier zal hierbij achterwaarts het laadstation verlaten en

vervolgens voor het laadstation een kalibratieprocedure uitvoeren. Wanneer deze procedure is voltooid, kan het maaien beginnen.

### 3.10 Het dokken in het laadstation testen

Controleer voordat u de robotmaaier gebruikt of deze de begeleidingsdraad helemaal kan volgen tot aan het laadstation en zonder problemen in het laadstation kan dokken. Voer de onderstaande test uit.

1. Open de klep van het paneel door op de **STOP**-knop te drukken.
2. Plaats de robotmaaier dicht bij het punt waar de begeleidingsdraad op de begrenzingsdraad is aangesloten. Plaats de robotmaaier op ongeveer 2 m/6,5 ft vanaf de begeleidingsdraad, naar de begeleidingsdraad gericht.
3. Kies de modus *HOME* door op de toets met het huissymbool te drukken, en druk op **OK** wanneer de cursor op Home staat. Druk op **START** en sluit de klep.
4. Controleer of de robotmaaier de begeleidingsdraad helemaal volgt tot aan het laadstation en in het laadstation dokt. De test is alleen gelukt als de robotmaaier de begeleidingsdraad over het gehele traject naar het laadstation kan volgen en meteen bij de eerste poging dokt. Als het de robotmaaier niet lukt om bij de eerste poging te dokken, probeert hij het automatisch opnieuw. De installatie is niet goedgekeurd als de robotmaaier twee of meer pogingen nodig heeft om in het laadstation te dokken. Controleer in dat geval of het laadstation, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad zijn geïnstalleerd volgens de instructies.
5. De robotmaaier zal in het laadstation blijven totdat de modus *AUTO* of *MAN* wordt gekozen. Zie *Selectie bedieningsmodus op pagina 33*.

Het geleidingsstelsel moet eerst zijn gekalibreerd om bovenstaande test met succes te kunnen uitvoeren. Zie *Ingebruikname en kalibratie op pagina 20*.

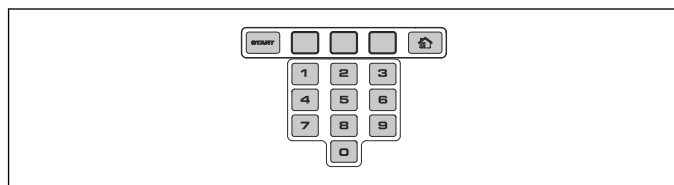
## 3.11 Bedieningspaneel

### 3.11.1 Bedieningspaneel

Alle commando's en instellingen voor de robotmaaier gebeuren via het bedieningspaneel. Het bedieningspaneel bestaat uit een display en een toetsenbord. Alle informatie wordt op het display weergegeven en alles wordt met de knoppen ingevoerd.

### 3.11.2 Toetsenbord

Het toetsenbord bestaat uit vier groepen knoppen:



- De **START**-knop wordt gebruikt om de robotmaaier te activeren. Dit is doorgaans de laatste knop die

moet worden ingedrukt voordat het luik wordt gesloten.

- De 3 **meerkeuzeknoppen** bieden verschillende functies, afhankelijk van waar u zich in de menustructuur bevindt. De knopfunctie wordt onderaan in het display weergegeven.
- De **numerieke toetsen** worden bijvoorbeeld gebruikt voor het invoeren van de pincode of de tijdsinstellingen.
- De **bedieningsmodusknop** heeft als symbool een huis. Wanneer de knop wordt ingedrukt, wordt de geselecteerde bedieningsmodus weergegeven in het display.

### 3.11.3 Display

Wanneer de **STOP**-knop is ingedrukt en de klep is geopend, wordt het bedieningsvenster zichtbaar. Deze toont de tijd, de geselecteerde bedieningsmodus, het aantal maaiuren, de accustatus en de timerinstelling.



- Op de klok staat de huidige tijd.
- De huidige datum wordt aangegeven.
- Het aantal bedrijfsuren geeft aan hoeveel uur de robotmaaier in bedrijf is geweest sinds de productiedatum. De tijd die de robotmaaier heeft gemaaid of naar het laadstation heeft gezocht, wordt ook als rijtijd geteld.
- *AUTO*, *MAN* of *HOME* geven aan welke bedieningsmodus is geselecteerd. Zie *Selectie bedieningsmodus op pagina 33*.
- De accustatus geeft de resterende lading van de accu aan.
- Het ECO-symbool wordt weergegeven als de robotmaaier in de *ECO-modus* is gezet.
- Het kloksymbool geeft de geprogrammeerde timerinstellingen aan. Het kloksymbool is zwart wanneer de robotmaaier niet mag maaien vanwege een instelling van de timer.
- De tekst *MENU* geeft aan dat het hoofdmenu toegankelijk is via de meerkeuzeknop die zich onder de tekst bevindt.

### 3.11.4 Submenu's

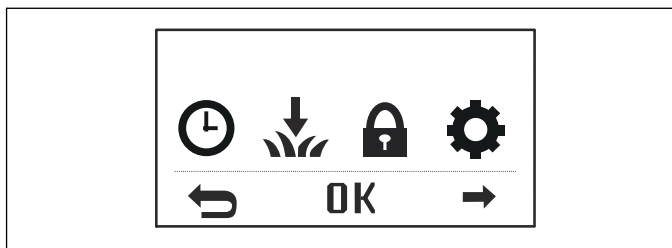
Elke optie heeft een aantal submenu's. Alle functies voor de instellingen van de robotmaaier zijn via de submenu's toegankelijk.

Sommige submenu's bevatten opties die links worden aangevinkt. Dit houdt in dat deze opties zijn geselecteerd. Plaats of verwijder het vinkje in het vakje door te drukken op **OK**.

## 3.12 Menustructuur

Het hoofdmenu van de Automower 105 biedt 4 opties:

- Timer
- Installatie
- Veiligheid
- Instellingen



Het volgende gedeelte behandelt de menuopties in het hoofdmenu en geeft meer gedetailleerde informatie over het gebruik per functie en welke instellingsopties beschikbaar zijn.

### 3.12.1 Hoofdmenu



#### *Timer*

De timerfunctie is een ideaal hulpmiddel om te bepalen welke periode de robotmaaier niet mag maaien, bijvoorbeeld als de kinderen in de tuin spelen.



#### *Installatie*

Deze menufunctie wordt gebruikt om de installatie klantspecifiek aan te passen. Voor vele werkgebieden is er geen noodzaak tot wijziging van de fabrieksinstellingen, maar afhankelijk van de gazoncomplexiteit kan het maaieresultaat worden verbeterd door handmatige instellingen te maken.



#### *Veiligheid*

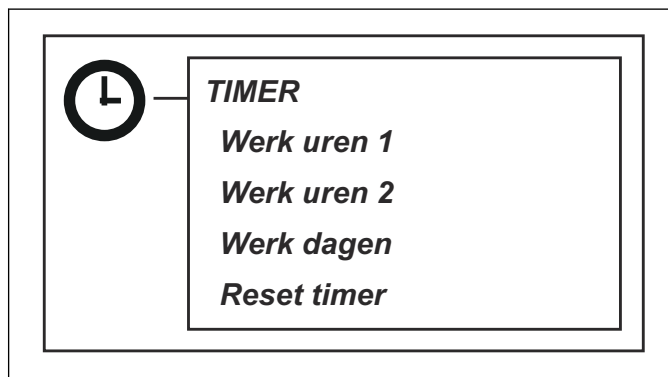
Via dit menu kunt u instellingen met betrekking tot de beveiliging en de verbinding tussen de robotmaaier en het laadstation wijzigen. U kunt kiezen uit 3 veiligheidsniveaus: *Laag, Midden, Hoog*.



#### *Instellingen*

Via deze functie kunt u wijzigingen aanbrengen in de algemene instellingen van de robotmaaier, zoals de datum en tijd. U kunt de *ECO-modus* ook in-/uitschakelen.

## 3.13 Timer



Voor het beste maaieresultaat mag u het gazon niet te vaak laten maaien. Als de robotmaaier te veel mag maaien kan het gazon er erg plat uitzien. Bovendien zal de robotmaaier dan onnodig slijten. Als het werkgebied kleiner is dan de gebiedscapaciteit van de robotmaaier, kan de kwaliteit van het gras verder worden verbeterd door dit om de andere dag te maaien in plaats van dagelijks enkele uren. Bovendien heeft het gras baat bij een rustperiode van ten minste drie opeenvolgende dagen per maand.

De timerfunctie is ook een ideale manier om te bepalen welke werkuren de robotmaaier niet mag maaien, bijvoorbeeld als de kinderen in de tuin spelen.

De fabrieksinstelling van de *Timer* is maandag - zondag. Dit is doorgaans een geschikte instelling voor een werkgebied dat overeenkomt met de maximale capaciteit. Als het werkgebied kleiner is dan de maximale capaciteit, dan moet de timer worden gebruikt om de slijtage van het gras en de grasmaaier te minimaliseren. Ga er bij het handmatig instellen van de timer van uit dat de robotmaaier ongeveer het in de tabel *Werkcapaciteit* vermelde aantal vierkante meters per uur en dag maait. Zie *De timer instellen op pagina 34*.

Onderstaande tabel geeft suggesties voor verschillende instellingen voor de timer afhankelijk van de grootte van de tuin. De tijden zijn slechts ter indicatie bedoeld. Mogelijk moeten ze worden aangepast aan de tuin en bijvoorbeeld de kwaliteit en groei van het gras tijdens het seizoen. Gebruik de tabel als volgt:

- Zoek een werkgebied op dat het beste past bij de grootte van het gazon.
- Kies een geschikt aantal werkdagen per week (voor sommige werkgebieden zijn mogelijk 7 dagen nodig).
- Werkuren per dag toont hoeveel uren per dag de robotmaaier mag werken voor het gekozen aantal werkdagen.
- Voorgesteld tijdsinterval geeft een tijdsinterval aan dat overeenkomt met de gewenste werkuren per dag.

### 3.13.1 Suggesties voor de timer

Automower 105			
Werkgebied	Werkdagen per week	Werkuren per dag	Voorgesteld tijdsinterval
100 m <sup>2</sup> /120 yd <sup>2</sup>	5	3.5 uur	07:00 - 10:30
	7	2.5 uur	07:00 - 09:30
200 m <sup>2</sup> /240 yd <sup>2</sup>	5	7 uur	07:00 - 14:00
	7	5 uur	07:00 - 12:00
300 m <sup>2</sup> /360 yd <sup>2</sup>	5	10 uur	07:00 - 17:00
	7	7 uur	07:00 - 14:00
400 m <sup>2</sup> /480 yd <sup>2</sup>	5	13 uur	07:00 - 20:00
	7	9.5 uur	07:00 - 16:30
500 m <sup>2</sup> /600 yd <sup>2</sup>	6	13.5 uur	07:00 - 20:30
	7	12 uur	07:00 - 19:00
600 m <sup>2</sup> /720 yd <sup>2</sup>	7	14 uur	07:00 - 21:00

### 3.13.2 De timer instellen

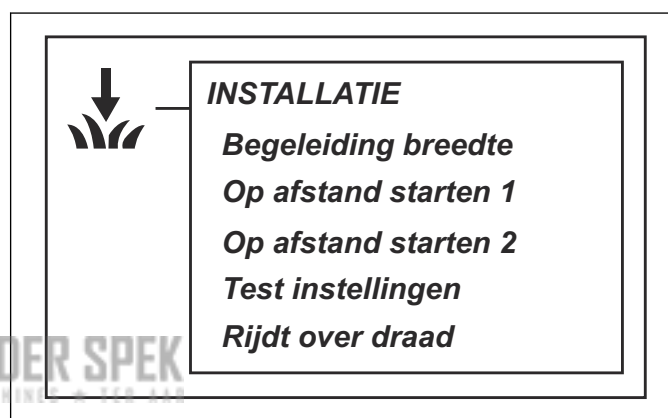
- **Werkuren 1:** Om de start- en stoptijden voor *Werkuren 1* in te stellen, voert u de vereiste tijden in uren en minuten in en drukt u op *OK* om de ingevoerde tijd te bevestigen.
- **Werkuren 2:** Om de start- en stoptijden voor *Werkuren 2* in te stellen, voert u de vereiste tijden in uren en minuten in en drukt u op *OK* om de ingevoerde tijd te bevestigen.
- **Werkdagen:** Om de werkdagen voor de robotmaaier te selecteren, selecteer de dagen waarop de robotmaaier moet werken
- **Timer resetten:** Om de waarden van de fabrieksinstellingen te resetten, selecteer *Reset timer* en druk op *OK*.

U kunt *Werkuren 1* of *Werkuren 2* uitschakelen door de tijd 00:00-00:00 in te voeren; de tijd wordt dan gereset naar --:-- --:--.

Wanneer de timerinstellingen zijn ingesteld, wordt op de startpagina een kloksymbool weergegeven. Het kloksymbool is zwart wanneer de robotmaaier niet mag maaien vanwege een instelling van de timer.

## 3.14 Installatie

Voor veel werkgebieden is er geen noodzaak tot wijziging van de fabrieksinstellingen, maar soms kan afhankelijk van de gazoncomplexiteit het maairesultaat worden verbeterd door handmatige instellingen te maken.



De volgende bedieningsinstellingen zijn toegankelijk via deze selectie in het hoofdmenu.

- **Begeleidingsbreedte:** Voor het kiezen van de maximale afstand van de maaier ten opzichte van de begeleidingsdraad bij het volgen van die draad van en naar het laadstation.
- **Op afstand starten 1:** Om de robotmaaier te besturen zodat hij gemakkelijker verre uithoeken van de tuin kan bereiken.
- **Op afstand starten 2:** Om de robotmaaier te besturen zodat hij gemakkelijker verre uithoeken van de tuin kan bereiken.
- **Test instellingen:** Om de bovenstaande instellingen te controleren.
- **Rijdt over draad:** Om de afstand in te stellen van de begrenzingsdraad die de robotmaaier moet volgen voordat deze terugkeert.

Voorbeelden van installatie-instellingen vindt u in *Voorbeelden van indelingen van tuinen op pagina 29*.

### 3.14.1 Begeleidingsbreedte

De begeleidingsbreedte bepaalt hoever de robotmaaier zich van de begeleidingskabel af mag bewegen bij het volgen van die draad van en naar het laadstation. Het gebied naast de draad dat de robotmaaier gebruikt, wordt de corridor genoemd.

De robotmaaier heeft een standaardinstelling voor corridors met breedte *Midden*. Om de kans op spoorvorming verder te beperken, wordt aangeraden een zo breed mogelijke corridor te kiezen. Gebruik van de corridorinstelling *Smalste* wordt gewoonlijk afgeraden, maar in een tuin met een of meer smalle doorgangen kan een smalle corridor de enige keuzemogelijkheid zijn. De corridorinstelling *Smalste* vergroot de kans op spoorvorming langs de begeleidingsdraad.

### 3.14.2 Op afstand starten 1

Een belangrijke functie van de begeleidingsdraad is de mogelijkheid om de robotmaaier indien nodig naar een afgelegen deel van de tuin te leiden. Deze functie is erg nuttig in tuinen waar bijvoorbeeld de voor- en achtertuin met elkaar in verbinding staan via een smalle doorgang.

**Op afstand starten 1 — Aandeel**  
Afstand

#### 3.14.2.1 Aandeel

Wanneer deze functie is geactiveerd (niet is ingesteld op *Nooit*), zal de robotmaaier de begeleidingsdraad vanaf het laadstation altijd volgen naar de afgelegen zone en daar beginnen met maaien.

Het aantal keren dat de robotmaaier de begeleidingsdraad vanaf het laadstation moet volgen, wordt ingesteld als een percentage van het totale aantal keren dat hij het laadstation verlaat. Alle andere keren verlaat de robotmaaier het laadstation op de standaardwijze en begint hij met maaien.

**Aandeel —** *Nooit*  
*Zelden*  
*Midden*  
*Vaak*  
*Altijd*

- De volgende vijf opties kunnen worden gekozen:
  - *Nooit* (0%)
  - *Zelden* (circa 20%)
  - *Middel* (circa 50%)
  - *Vaak* (circa 80%)
  - *Altijd* (100%)

Kies het percentage dat overeenkomt met de omvang van de afgelegen zone ten opzichte van het totale werkoppervlak. Wanneer de afgelegen zone bijvoorbeeld minder dan de helft van het totale werkoppervlak bestrijkt, kiest u *Zelden*. Wanneer de afgelegen zone bijvoorbeeld de helft van het totale werkoppervlak bestrijkt, kiest u *Middel*. Zie de

voorbeelden in *Voorbeelden van indelingen van tuinen op pagina 29*. De standaardinstelling is *Zelden*.

#### 3.14.2.2 Afstand

Geef de afstand in meter langs de begeleidingsdraad, vanaf het laadstation naar de afgelegen zone waar de maaier begint met maaien. Tip! Bepaal via de functie *Test UIT* hoe groot de afstand tot het gebied is. De afstand wordt in meters vermeld op het display van robotmaaier.

#### 3.14.3 Op afstand starten 2

Indien er in het werkgebied twee gebieden ver uit elkaar liggen moet u de begeleidingsdraad zo leggen dat hij beide gebieden bereikt. U kunt dan *Op afstand starten 1* en *Op afstand starten 2* combineren om de robotmaaier naar elk gebied te sturen.

Voer de instellingen voor *Aandeel* en *Afstand* op dezelfde manier uit als voor *Op afstand starten 1*. De standaardinstelling is *Nooit*.

Houd er rekening mee dat het totale percentage voor *Aandeel* niet hoger mag zijn dan 100%. Indien *Vaak* is ingesteld voor *Op afstand starten 1*, kan alleen *Nooit* of *Zelden* voor *Op afstand starten 2* worden gekozen.

#### 3.14.4 Test instellingen

In het menu *Test instellingen* kunnen de instellingen voor *Op afstand starten 1* en *Op afstand starten 2* worden gecontroleerd op de werking in het desbetreffende werkgebied.

**Test instellingen —** *Test volg draad IN*  
*Test volg draad UIT*

**Test volg draad UIT —** *Op afstand starten 1*  
*Op afstand starten 2*

##### 3.14.4.1 Test UIT

De functie *Test UIT* wordt gebruikt om te controleren of de geselecteerde begeleidingsbreedte aansluit op de desbetreffende installatie en om de afstand vanaf het laadstation naar een afgelegen gebied te berekenen.

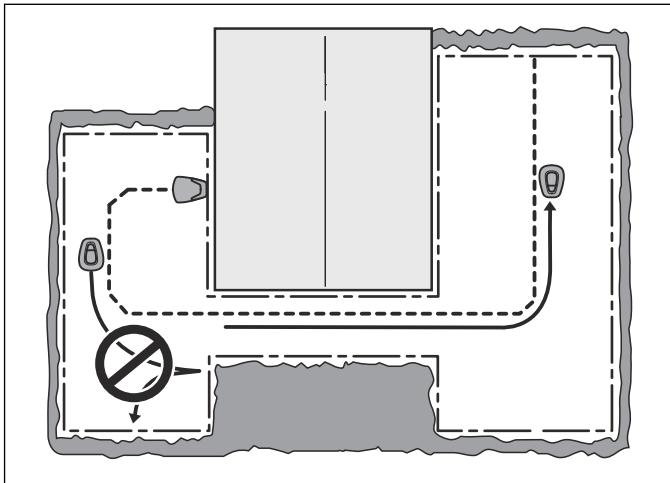
Om de instellingen te testen in *Op afstand starten 1*:

Parkeer de robotmaaier in het laadstation en selecteer *Test UIT - Op afstand starten 1*. De robotmaaier rijdt dan onmiddellijk langs de begeleidingsdraad weg bij het laadstation en begint te maaien nadat de ingestelde afstand is afgelegd.

Als er een doorgang is waar de robotmaaier niet doorheen kan, moet de instelling voor Begeleiding breedte worden gewijzigd van *Breedste* naar *Middel*. Zo nodig kan de instelling ook worden veranderd in *Smalste*. Gebruik de geleidingsbreedte-instelling *Smalste* alleen als geen van de andere instellingen werkt voor deze installatie. Als de functie *Test UIT* wordt

geactiveerd, rijdt de robotmaaier op de grootst mogelijke afstand vanaf de draad, op basis van de geselecteerde geleidingsbreedte.

In de afbeelding ziet u hoe de robotmaaier door een doorgang rijdt als de *Begeleiding breedte* is ingesteld op *Middel* in plaats van *Breedste*.



De afstand van het laadstation naar een afgelegen zone meten:

Voer een afstand in waarvan u zeker weet dat deze de werkelijke waarde overschrijdt. De maximale afstand die kan worden ingevoerd is 100 meter. Parkeer de robotmaaier in het laadstation en selecteer *Test UIT*. De robotmaaier rijdt onmiddellijk weg uit het laadstation. De afstand wordt in meters vermeld op het display van de maaier terwijl de robotmaaier bezig is met maaien. Stop de robotmaaier op de gewenste plaats en noteer de afstand. Voer het weergegeven aantal meter in het veld *Afstand* in voor het betreffende werkgebied.

Als *Op afstand starten 2* geactiveerd is, d.w.z. indien een andere optie dan *Nooit* is geselecteerd voor *Aandeel*, moeten ook die instellingen getest worden. De test voor *Op afstand starten 2* wordt op dezelfde manier uitgevoerd als voor *Op afstand starten 1*.

#### 3.14.4.2 Test volg draad IN

De functie *Test IN* maakt het mogelijk om te testen of de robotmaaier in het laadstation dokt.

**Let op:** *Test IN* kan alleen worden uitgevoerd als er eerst een *Test UIT* is uitgevoerd.

Als u deze functie selecteert, rijdt de robotmaaier rechtstreeks langs de begeleidingsdraad naar het laadstation om daar te dokken. De test is enkel gelukt als de robotmaaier meteen bij de eerste poging in het laadstation dokt. Als het de robotmaaier niet lukt om bij de eerste poging te dokken, probeert hij het automatisch opnieuw. De installatie is niet goedgekeurd als de robotmaaier twee of meer pogingen nodig heeft om in het laadstation te dokken.

#### 3.14.5 Rijd over draad

De voorzijde van de robotmaaier rijdt altijd een bepaalde afstand voorbij de begrenzingsdraad voordat de maaier keert. Die afstand is standaard ingesteld op 25 cm/ 10 inch, maar kan zo nodig worden gewijzigd. De

minimale waarde is 20 cm/8 inch en de maximale waarde is 30 cm/12 inch. Houd er rekening mee dat de gegeven afstand slechts een geschatte waarde is en dat deze uitsluitend dient ter referentie. In werkelijkheid kan de afstand tussen de robotmaaier en de begrenzingsdraad variëren.

Specificeer het aantal centimeters dat de robotmaaier voorbij de begrenzingsdraad moet rijden en druk op *OK*.

### 3.15 Veiligheid

Via deze selectie kunnen instellingen worden verricht in verband met beveiliging en de verbinding tussen de maaier en het laadstation.



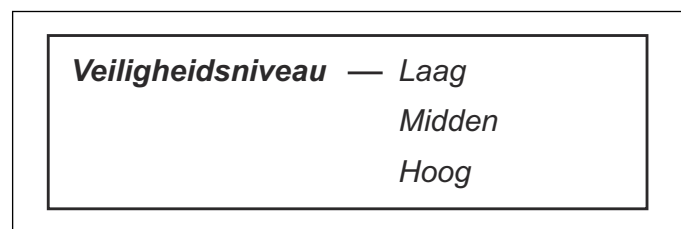
#### 3.15.1 Wijzig PIN-code

Voer de nieuwe pincode in en druk op *OK*. Voer dezelfde code nogmaals in en bevestig door op *OK* te drukken. Als de PIN-code is gewijzigd, wordt op het display heel kort de melding *PIN-code gewijzigd* weergegeven.

Maak een notitie van de nieuwe PIN-code op de aangegeven regel in *AANTEKENINGEN*. Zie *Inleiding op pagina 3*

#### 3.15.2 Veiligheidsniveau

U kunt kiezen uit 3 veiligheidsniveaus.



Bij de veiligheidsniveaus *Laag* en *Midden* is de toegang tot de robotmaaier geblokkeerd als de PIN-code onbekend is. Bij veiligheidsniveau *Hoog* klinkt er tevens een waarschuwingspiepje als er niet binnen een ingestelde termijn de juiste PIN-code wordt ingevoerd.

Wanneer vijf keer achter elkaar een verkeerde PIN-code wordt ingevoerd, wordt de robotmaaier enige tijd geblokkeerd. De tijd voor de blokkering wordt bij elke volgende mislukte poging verlengd.

Werking	Laag	Midden	Hoog
Tijdsslot	X	X	X
PIN-verzoek		X	X
Alarm			X

### 3.15.2.1 Tijdsslot

Deze functie houdt in dat de robotmaaier na 30 dagen niet meer kan worden gestart tenzij eerst de juiste PIN-code wordt ingevoerd. Na het verstrijken van deze 30 dagen blijft de robotmaaier gewoon maaien, maar als de klep wordt geopend, verschijnt de melding *Voer pincode in*. Voer uw code weer in en druk op *OK*.

### 3.15.2.2 PIN-verzoek

Deze functie houdt in dat de robotmaaier om een PIN-code vraagt als de Robot grasmaaier in stand-by staat en *Hoog* als veiligheidsniveau heeft. Stand-by (knipperend indicatielampje) betekent dat de gebruiker op de **AAN/UIT**-knop moet drukken om de robotmaaier weer te activeren. Om de robotmaaier te kunnen gebruiken, moet de juiste PIN-code worden ingevoerd.

### 3.15.2.3 Alarm

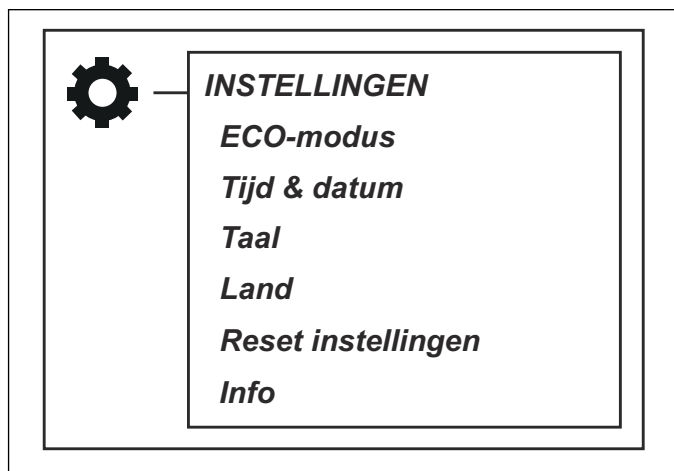
Deze functie houdt in dat er een alarmsignaal klinkt wanneer de pincode niet binnen 10 seconden na het indrukken van de **STOP**-knop wordt ingevoerd of wanneer de robotmaaier om de een of andere reden is opgetild. Een tikkend geluid geeft aan dat de PIN-code moet worden ingevoerd om te voorkomen dat het alarm afgaat. Het alarm kan op elk moment weer worden uitgeschakeld door invoer van de juiste PIN-code.

### 3.15.3 Nieuw lussignaal

Het lussignaal wordt willekeurig gekozen, zodat een unieke koppeling tussen de robotmaaier en het laadstation ontstaat. In zeldzame gevallen kan het nodig zijn om een nieuw signaal te genereren, bijvoorbeeld als twee aangrenzende installaties signalen gebruiken die erg op elkaar lijken.

1. Plaats de robotmaaier in het laadstation.
2. Selecteer *Nieuw lussignaal* in het menu.
3. Druk op *OK* en wacht op de bevestiging dat het lussignaal is gegenereerd. Dit duurt gewoonlijk ongeveer 10 seconden.

## 3.16 Instellingen



### 3.16.1 ECO-modus

Deze functie schakelt het lussignaal van de begrenzingslus, de begeleidingsdraden en het laadstation automatisch uit wanneer de robotmaaier niet maait, d.w.z. wanneer de maaier wordt opgeladen of niet mag maaien op basis van timerinstellingen.

De *ECO-modus* is geschikt voor situaties waarin andere draadloze apparatuur wordt gebruikt die niet compatibel is met de robotmaaier, zoals bepaalde ringleidingen of garagedeuren.

Als de *ECO-modus* is geactiveerd, knippert het indicatielampje op het laadstation groen. In de *ECO-modus* kan de robotmaaier alleen in het laadstation worden gestart en niet in het werkgebied.

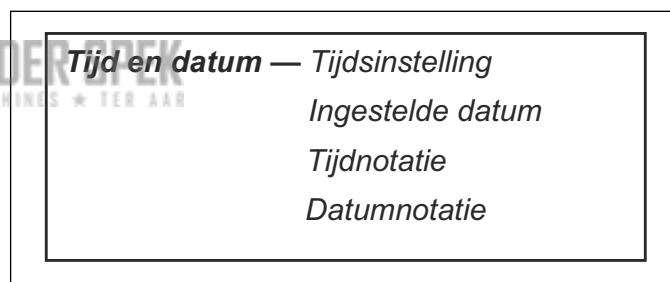
In de *ECO-modus* moet altijd op de **STOP**-knop worden gedrukt voordat de robotmaaier uit het laadstation wordt gehaald. Het is niet mogelijk om de robotmaaier op een andere manier te starten. Als u de maaier per ongeluk uit het laadstation hebt gehaald zonder eerst de **STOP**-knop in te drukken, moet u de maaier weer in het laadstation plaatsen en de **STOP**-knop indrukken. Alleen dan kan de robotmaaier in het werkgebied worden gestart.

Selecteer *Gebruik ECO-modus* en druk op *OK* om de *ECO-modus* te activeren.

**Let op:** Druk altijd op de **STOP**-knop alvorens de robotmaaier uit het laadstation te verwijderen. In de *ECO-modus* start de robotmaaier anders niet binnen het werkgebied.

### 3.16.2 Tijd & datum

Via deze functie kunt u de huidige tijd en de gewenste tijdnotatie instellen op de robotmaaier.



- **Tijd instellen:** Voer de juiste tijd in en druk op *OK* om af te sluiten.
- **Datum instellen:** Voer de juiste datum in en druk op *OK* om af te sluiten.
- **Tijdnotatie:** Plaats de cursor bij de gewenste tijdnotatie: 12u/24u. Druk op *OK* om af te sluiten.
- **Datumnotatie:** Plaats de cursor bij de gewenste datumnotatie:  
JJJJ-MM-DD (jaar-maand-dag)  
MM-DD-JJJJ (maand-dag-jaar)  
DD-MM-JJJJ (dag-maand-jaar)  
Sluit af door op *OK* te drukken.

### 3.16.3 Taal

Met deze functie stelt u de taal in.

Taal selecteren: Zet de cursor bij de gewenste taal en druk op *OK*.

### 3.16.4 Land

Met deze functie kunt u het land selecteren waarin de robotmaaier wordt gebruikt.

Plaats de cursor op het gewenste land en druk op *OK*.

### **3.16.5 Reset instellingen**

Met deze functie kunt u de robotmaaier resetten naar de fabrieksinstellingen.

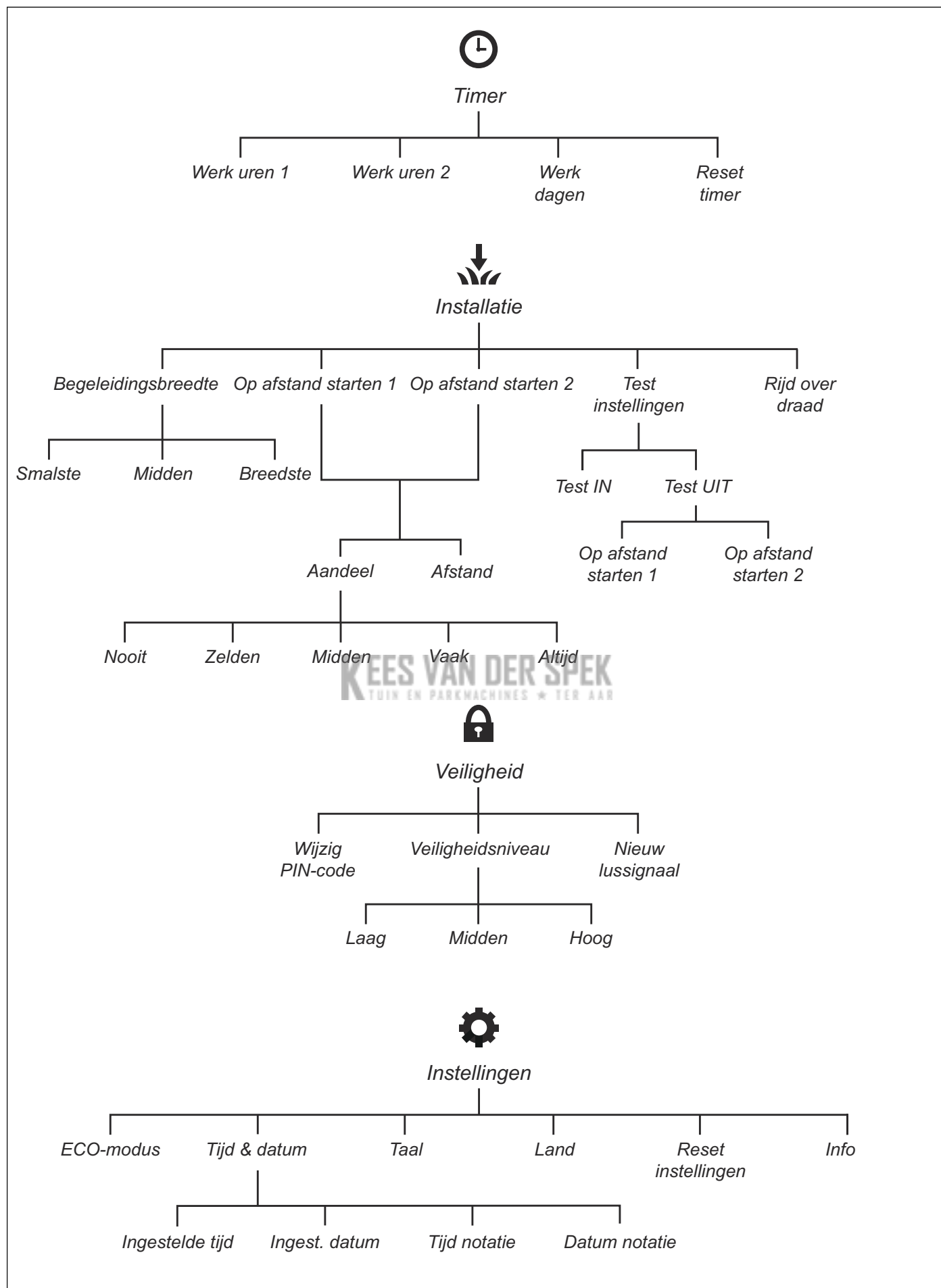
1. Selecteer *Reset instellingen* in het menu en druk op *OK*. Voer de juiste PIN-code in en druk op *OK*.

### **3.16.6 Info**

Het menu Info geeft informatie weer over het model robotmaaier, het serienummer en de verschillende softwareversies.



### 3.17 Overzicht menustructuur



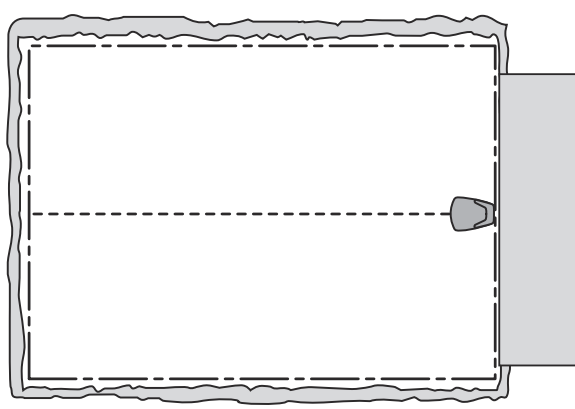
### 3.18 Voorbeelden van indelingen van tuinen

Voor verschillende indelingen zijn verschillende instellingen nodig. Door de instellingen van de robotmaaier af te stemmen op de vorm van de tuin is het voor de robotmaaier makkelijker om alle delen regelmatig te bereiken en een perfect maairesultaat te realiseren. Op de volgende pagina's vindt u enkele voorbeelden van indelingen met suggesties en instellingen voor de installatie.

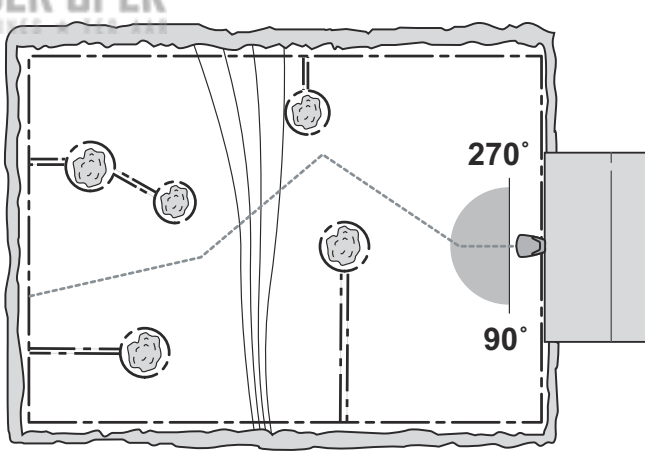
De aanbevolen timerinstellingen in de volgende voorbeelden gelden voor de , tenzij anders vermeld. Op [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com) vindt u nog meer hulp bij de installatie.

**Let op:** De standaardinstellingen voor de robotmaaier zijn zodanig gekozen dat deze geschikt zijn voor zo veel mogelijk verschillende tuinen. De instellingen hoeven enkel te worden gewijzigd wanneer er sprake is van speciale installatiecondities.

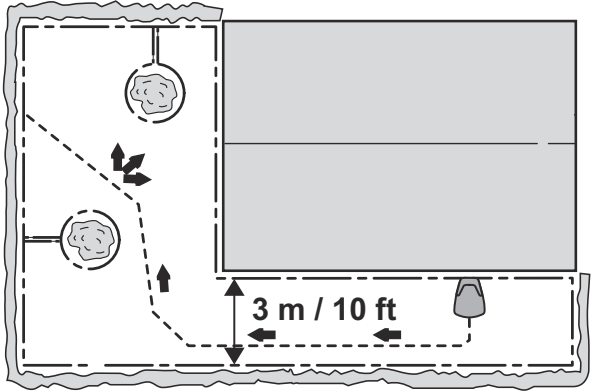
#### 3.18.1 Open en vlak gebied

<b>Gebied</b>	150 m <sup>2</sup> /180 yd <sup>2</sup>	
<i>Timer</i>	07:00 - 17:00 maandag, dinsdag, woensdag, vrijdag	
<i>Op afstand starten - Aandeel</i>	<i>Nooit</i>	
<i>Opmerkingen</i>	De timer moet worden gebruikt om te voorkomen dat het gras er geplet uitziet, omdat het gebied kleiner is dan de maximale capaciteit van de robotmaaier.	

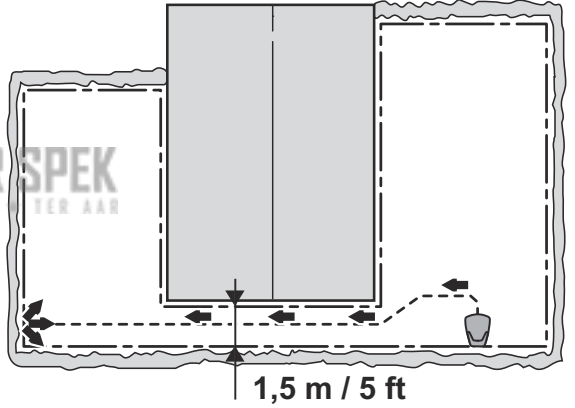
#### 3.18.2 Een aantal eilanden en een helling van 25%

<b>Gebied</b>	400 m <sup>2</sup> /480 yd <sup>2</sup>	
<i>Timer</i>	07:00 - 23:00 (fabrieksinstelling) maandag-zondag	
<i>Op afstand starten - Aandeel</i>	<i>Zelden</i> (fabrieksinstelling)	
<i>Opmerkingen</i>	Plaats het laadstation in het lagere deel van het werkgebied. Leg de begeleidingsdraad onder een hoek over de steile helling. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 19</i>	

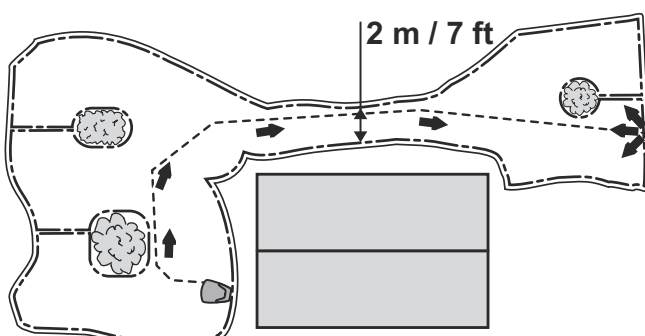
### 3.18.3 L-vormige tuin met enkele eilanden en het laadstation geplaatst in het smalle gedeelte

Gebied	200 m <sup>2</sup> /240 yd <sup>2</sup>	
Timer	07:00 - 22:00 maandag, dinsdag, woensdag, vrijdag	
Op afstand starten - Aandeel	<i>Vaak</i>	
Opmerkingen	Het grootste deel van het werkgebied kan door de robotmaaier makkelijk worden bereikt door de begeleidingsdraad vanaf het laadstation te volgen, selecteer daarom Aandeel: <i>Vaak</i> . Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 19</i>	

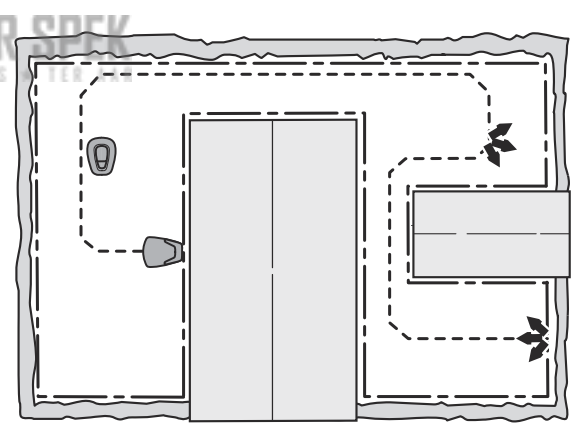
### 3.18.4 U-vormige tuin verbonden met een smalle doorgang

Gebied	250 m <sup>2</sup> /300 yd <sup>2</sup>	
Timer	07:00 - 22:00 maandag, vrijdag	
Op afstand starten - Aandeel	<i>Midden</i>	
Opmerkingen	De begeleidingskabel moet langs de smalle doorgang worden geplaatst om ervoor te zorgen dat de robotmaaier het laadstation zonder problemen kan vinden vanaf de linkerzijde van het werkgebied. Het aandeel: <i>Middel</i> is geselecteerd omdat het linkerdeel van het gebied bijna de helft van het totale oppervlak bestrijkt. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 19</i>	

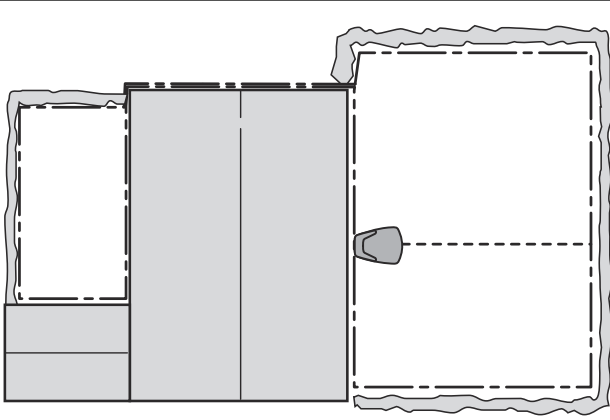
### 3.18.5 Asymmetrisch werkgebied met een smalle doorgang en enkele eilanden

Gebied	150 m <sup>2</sup> /180 yd <sup>2</sup>	
Timer	07:00 - 17:00 maandag, dinsdag, woensdag, vrijdag	
Op afstand starten - Aandeel	Zelden (fabrieksinstelling)	
Opmerkingen	De begeleidingsdraad moet langs de smalle doorgang worden gelegd om ervoor te zorgen dat de robotmaaier het laadstation zonder problemen kan vinden vanaf de rechterzijde van het werkgebied. Selecteer het aandeel: <i>Zelden</i> omdat het rechterdeel van het gebied slechts een fractie van het totale oppervlak bestrijkt. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 19</i>	

### 3.18.6 Drie gebieden verbonden met twee nauwe doorgangen

Gebied	400 m <sup>2</sup> /480 yd <sup>2</sup>	
Timer	07:00 - 23:00 dinsdag, donderdag, vrijdag	
Op afstand starten 1 - Aandeel	Zelden (fabrieksinstelling)	
Op afstand starten 2 - Aandeel	Zelden (fabrieksinstelling)	
Opmerkingen	Omdat het werkgebied drie gebieden en twee nauwe doorgangen heeft, moet u <i>Op afstand starten 1</i> en <i>Op afstand starten 2</i> gebruiken voor een gelijkmatig maaieresultaat in het hele werkgebied. Beschikbaar in Automower 105. Zorg ervoor dat de begeleidingsdraad wordt gelegd volgens de aanbevelingen in <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 19</i>	

### 3.18.7 Een bijgebied

Gebied	200 + 50 m <sup>2</sup> /240 + 60 yd <sup>2</sup>	
Timer	07:00 - 18:00 maandag, dinsdag, Donderdag, vrijdag	
Op afstand starten - Aandeel	Zelden (fabrieksinstelling)	
Opmerkingen	Het tweede gebied wordt op woensdag en zaterdag gemaaid met behulp van de modus <i>MAN</i> .	

**KEES VAN DER SPEK**  
TUIN EN PARKMACHINES ★ TER AAR

## 4 Werking

### 4.1 Hoofdschakelaar



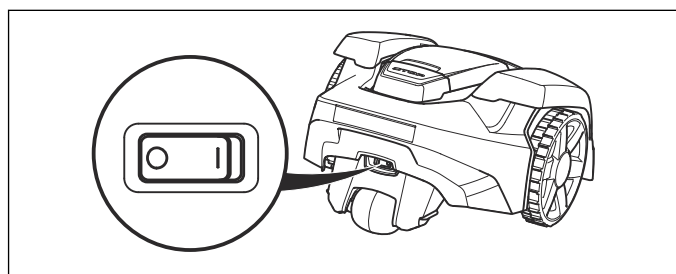
**WAARSCHUWING:** Lees de veiligheidsinstructies zorgvuldig door voordat u de maaier start.



**WAARSCHUWING:** Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder de machine wanneer de motor draait.



**WAARSCHUWING:** Gebruik de robotmaaier nooit wanneer personen, met name kinderen of huisdieren, zich in het maaigebied bevinden.

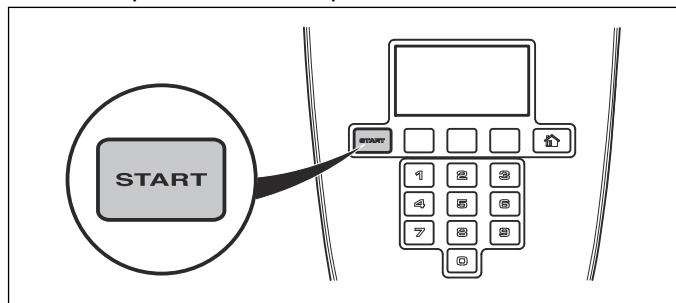


- Zet de **hoofdschakelaar** in stand *1* om de robotmaaier te starten.
- Zet de **hoofdschakelaar** in stand *0* als de robotmaaier niet in gebruik is of als er werk, inspectie of onderhoud wordt uitgevoerd.

Als de hoofdschakelaar in stand *0* staat, kunnen de motoren van de robotmaaier niet starten.

### 4.2 Starten

1. Druk op de **STOP**-knop om de klep te openen.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand *1*.
3. Voer de PIN-code in.
4. Druk op de **START**-knop.



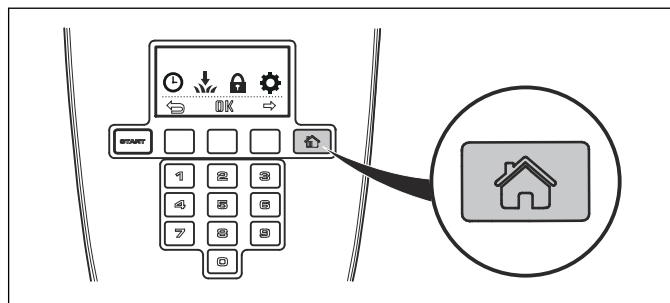
5. Sluit de klep binnen 10 seconden.

Als de robotmaaier in het laadstation is geparkeerd, verlaat hij het laadstation alleen wanneer de batterij volledig is geladen en wanneer de timer zodanig is ingesteld dat de maaier kan werken.

**Let op:** Voordat de maaischijf start, klinken er 5 piepjes gedurende 2 seconden.

### 4.3 Selectie bedieningsmodus

De bedieningsselectieknop is voorzien van een huispictogram. Wanneer de knop wordt ingedrukt, wordt de geselecteerde bedieningsmodus weergegeven in het display. Door meerdere malen op de knop te drukken kunt u kiezen tussen drie verschillende bedieningsmodi.



1. **HOME:** Stuur de robotmaaier naar het laadstation. Hij blijft hier totdat een andere bedieningsmodus wordt geselecteerd. De tekst *HOME* wordt weergegeven in het bedieningsvenster. Als de batterij volledig geladen is, blijft de robotmaaier geparkeerd staan in het laadstation. De robotmaaier verlaat het laadstation niet en begint niet opnieuw te maaien totdat de bedieningsselectie wordt gewijzigd in *AUTO*.

De Home-instelling wordt ook gebruikt na een nieuwe installatie of nadat een bestaande installatie is gewijzigd, om te testen of de robotmaaier de begeleidingsdraad kan volgen en in het laadstation kan dokken. Zie *Het dokken in het laadstation testen op pagina 21*

2. **AUTO:** Dit is de standaardmodus met automatische bediening, waarbij de robotmaaier automatisch maait en wordt opgeladen.
3. **MAN:** Bij het maaien van bijgebieden (zie *Bijgebieden op pagina 16*) moet de instelling *MAN* worden gebruikt.

Wanneer *MAN* is geselecteerd, maait de robotmaaier net zolang totdat de batterij leeg is. Daarna stopt de maaier en wordt de melding "*Moet handmatig laden!*" weergegeven. De robotmaaier moet dan handmatig worden teruggebracht naar het laadstation en na het laden weer handmatig worden gestart.

Als de robotmaaier wordt opgeladen in de *MAN*-modus, wordt deze volledig geladen en rijdt hij 20 cm/8 inch uit het laadstation om vervolgens te stoppen. Dit geeft aan dat hij volledig is opgeladen en gereed is om te maaien.

Als het hoofdwerkgebied na het laden moet worden gemaaid, kunt u de bedieningsmodus op *AUTO* zetten voordat u de robotmaaier in het laadstation plaatst.

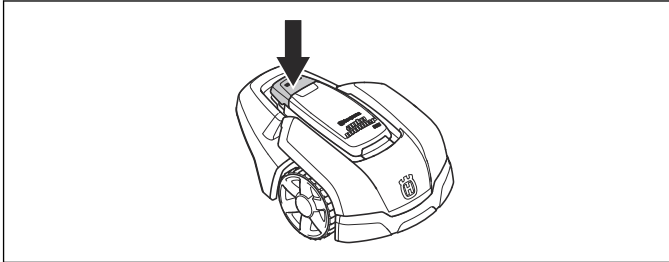
**Let op:** Druk altijd op de **START**-knop voordat u de klep sluit om de robotmaaier te starten. Als u niet op de

**START**-knop drukt, hoort u een pieptoon en zal de robotmaaier niet starten.

#### 4.4 Stoppen

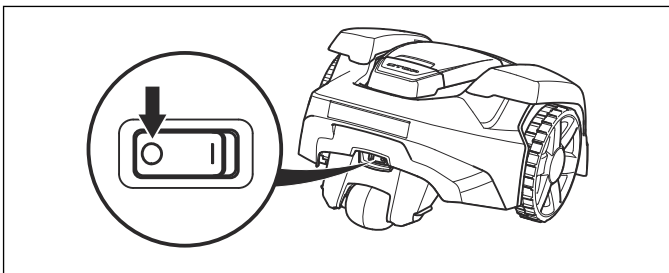
1. Druk op de **STOP**-knop boven op de robotmaaier.

De robotmaaier stopt en de maaimotor stopt.



#### 4.5 Uitschakelen

1. Druk op de **STOP**-knop boven op de robotmaaier.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.



**WAARSCHUWING:** Schakel de robotmaaier altijd uit met de hoofdschakelaar als de maaier moet worden onderhouden of buiten het werkgebied moet worden gebracht.

#### 4.6 Timer en Stand-by

Gebruik de timerfunctie (zie *Timer op pagina 22*) om een al te platgetreden gazon te vermijden.

##### 4.6.1 Stand-by

De robotmaaier heeft een voorgeprogrammeerde stand-by-tijd die overeenkomt met de tabel voor rusttijden. Deze stand-by-tijd biedt bijvoorbeeld een goede mogelijkheid om het gazon te besproeien of om er op te spelen.

Model	Standby-tijd, minimaal aantal uren per dag
Automower 105	10

##### 4.6.2 De timer instellen

Ga bij het instellen van de timer ervan uit dat de robotmaaier de vermelde hoeveelheid maait van het aantal vierkante meters per uur en dag vermeld in de tabel Werkcapaciteit.

Model	Geschatte werkcapaciteit, m <sup>2</sup> per uur en dag
Automower 105	43

Als het werkgebied bijvoorbeeld 360 m<sup>2</sup>/430 yd<sup>2</sup> groot is, moet de Automower 105 8 uur per dag werken. De

tijden zijn bij benadering en hangen onder meer af van de kwaliteit van het gras, de scherpte van de messen en de leeftijd van de batterij.



**WAARSCHUWING:** Gebruik de timer om niet te laten maaien wanneer er zich doorgaans kinderen of huisdieren op het gazon bevinden, of voorwerpen die door de draaiende messen beschadigd kunnen raken.

De fabrieksinstelling voor de timer is 07:00 - 23:00 en kan worden gebruikt om elke dag van de week te maaien. De robotmaaier zal echter niet werken tijdens de ingebouwde stand-by-periode.

##### 4.6.3 Voorbeeld 1

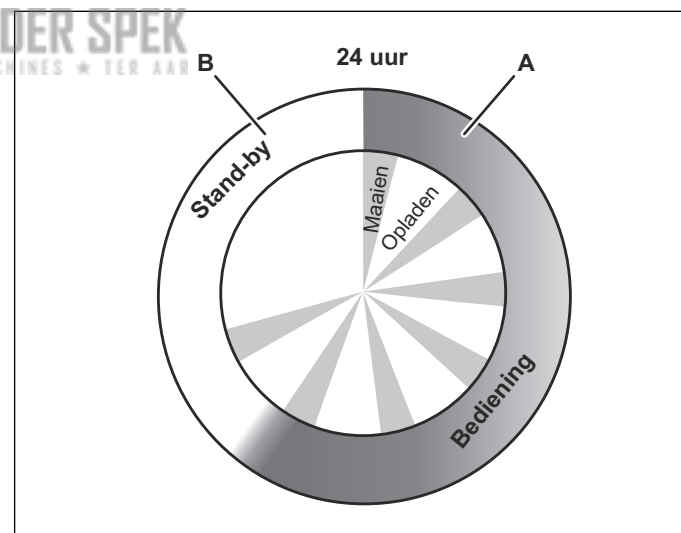
De tijden in dit voorbeeld gelden voor de Automower 105, maar voor de andere modellen geldt hetzelfde principe.

Timerinstelling, *periode 1*: 07:00 - 23:00

Actieve periode (A): 07:00 - 21:00

In de fabrieksinstelling begint de robotmaaier om 07:00 uur met maaien. De maaier wordt echter vanaf 21:00 in de stand-bymodus in het laadstation geparkeerd, en blijft daar tot hij om 07:00 uur weer begint met maaien.

Als de timerinstelling wordt opgedeeld in 2 werkperiodes, kan de rustperiode worden opgedeeld in een aantal periodes. De minimale rusttijd dient echter overeen te komen met de tabel voor Rusttijden.



##### Automower 105

Bedrijf, A = max. uren	14
Laden/stand-by, B = min. uren	10

##### 4.6.4 Voorbeeld 2

De tijden in dit voorbeeld gelden voor de Automower 105, maar voor de andere modellen geldt hetzelfde principe.

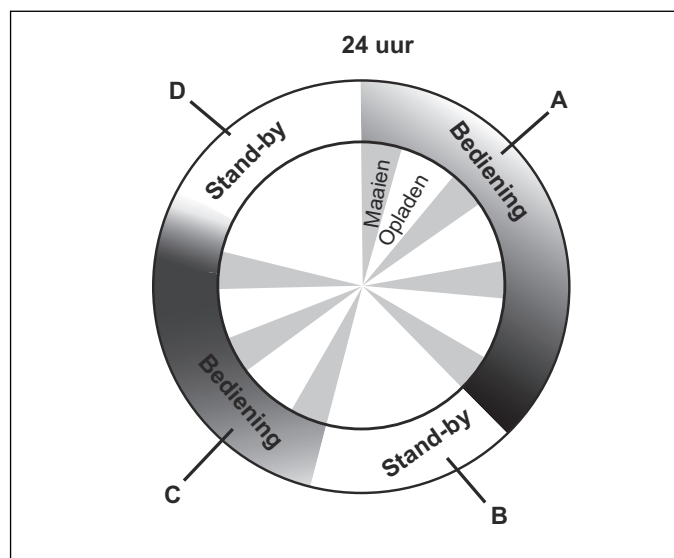
Timerinstelling *periode 1* (A): 06:00 - 17:00

Timerinstelling *periode 2* (C): 20:00 - 23:00

Actieve periode (A): 08:00 - 16:00

Actieve periode (C): 20:00 - 23:00

De robotmaaier maait tussen 06:00 en 17:00. Hij zal om 20:00 uur opnieuw gaan werken, maar om 23:00 uur stoppen in de stand-bymodus, totdat hij om 06:00 uur weer start.



<b>Automower 105</b>	
Bedrijf, A + C = max. uren	14
Laden/stand-by, B + D = min. uren	10

#### 4.7 Een lege accu opladen

Wanneer de Husqvarna-robotmaaier nieuw is of langere tijd is opgeslagen, zal de accu leeg zijn en moet deze voor gebruik worden geladen.



**WAARSCHUWING:** Laad de robotmaaier alleen op met een laadstation dat daarvoor bedoeld is. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of lekkage van corroderende vloeistof uit de accu.

Bij lekkage van elektrolyt spoelt u deze weg met water. Raadpleeg onmiddellijk een arts indien de elektrolyt in aanraking komt met uw ogen etc.

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.
2. Plaats de robotmaaier in het laadstation. Open de klep en schuif de robotmaaier zo ver mogelijk naar binnen om te zorgen voor een goed contact tussen de robotmaaier en het laadstation. Zie Contact- en laadstrips in *Productoverzicht op pagina 4*
3. Op het display wordt aangegeven dat de accu wordt opgeladen.

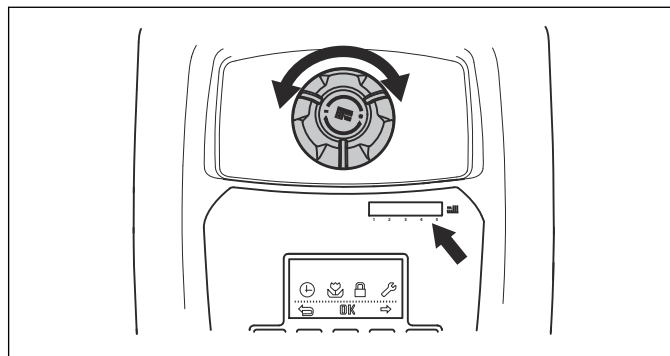
#### 4.8 Maaihoogte aanpassen

De maaihoogte kan worden ingesteld van MIN (2 cm/ 0,8 inch) tot MAX (5 cm/2 inch).

De maaihoogte aanpassen:

1. Druk op de **STOP**-knop om de robotmaaier te stoppen en de afdekking te openen.
2. Draai de hoogteinstellingsknop in de vereiste positie. De geselecteerde positie wordt aangegeven door de oranje kolom via de hoogte-aanpassingsindicator.

- Draai linksom als u de maaihoogte wilt vergroten.
- Draai rechtsom als u de maaihoogte wilt verlagen.



**OPGELET:** In de eerste week na een nieuwe installatie moet de maaihoogte worden ingesteld op MAX om schade aan de lusdraad te voorkomen. Hierna kan de maaihoogte elke tweede week geleidelijk worden verlaagd totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

## 5 Onderhoud

### 5.1 Introductie - onderhoud

Voor een betere betrouwbaarheid en langere levensduur: controleer en reinig de robotmaaier regelmatig en vervang versleten onderdelen, indien nodig. Alle onderhoud en reparaties moeten worden uitgevoerd volgens de instructies van Husqvarna. Zie *Garantie bepalingen op pagina 49*.

Na de ingebruikname van de robotmaaier moet u de maaischijf en de messen eens per week inspecteren. Als de mate van slijtage in deze periode laag is, kan het controle-interval worden vergroot.

Het is belangrijk dat de maaischijf soepel draait. De randen van de messen mogen niet beschadigd zijn. De levensduur van de messen kan sterk uiteenlopen en hangt bijvoorbeeld af van:

- de rijtijd en de grootte van het werkgebied.
- de grasoort en seizoensgebonden groei.
- grond, zand en het gebruik van kunstmest.
- de aanwezigheid van voorwerpen zoals dennenappels, afgewaaid vruchten, speelgoed, gereedschap, stenen en wortels.

De normale levensduur is 4 tot 7 weken bij gebruik onder gunstige voorwaarden. Zie *Messen vervangen op pagina 36* voor het vervangen van de messen.



**WAARSCHUWING:** Draag veiligheidshandschoenen.

**Let op:** Werken met botte messen geeft een slechter maairesultaat. Het gras wordt niet goed gemaaid en er is meer energie nodig, waardoor de robotmaaier niet zo'n groot gebied kan onderhouden.

### 5.2 Robotmaaier reinigen

Het is belangrijk om de robotmaaier schoon te houden. Een maaier waar een grote hoeveelheid gras aan blijft plakken, werkt minder goed op hellingen. Het wordt aanbevolen om voor het reinigen een borstel te gebruiken.

Husqvarna biedt een speciale set voor reiniging en onderhoud aan als accessoire. Neem contact op met de klantenservice van Husqvarna.

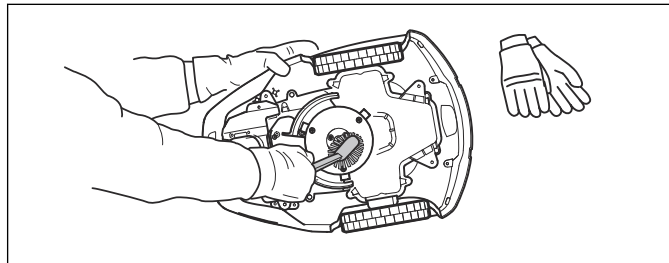


**OPGELET:** Gebruik nooit een hogedrukreiniger om de robotmaaier schoon te maken. Gebruik nooit oplosmiddelen om schoon te maken.

#### 5.2.1 Chassis en maaischijf

1. Zet de **hoofdschakelaar** in stand 0.
2. Til de robotmaaier op z'n kant.
3. Reinig de maaischijf en het chassis met bijvoorbeeld een afwasborstel. Controleer ook of de maaischijf vrij kan draaien ten opzichte van de voetbeschermer. Controleer ook of de messen intact

zijn en vrij kunnen draaien. Als lange grassprietten of andere objecten hierin binnendringen, kan de beweging van de maaischijf worden belemmerd. Zelfs een licht remeffect leidt al tot een hoger energieverbruik en in het ergste geval zal de robotmaaier hierdoor niet in staat zijn om een groot gazon te maaien.



#### 5.2.2 Chassis

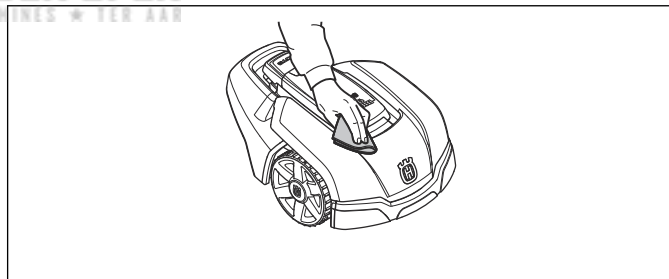
Reinig de onderkant van het chassis. Gebruik een borstel of licht vochtige doek.

#### 5.2.3 Wielen

Reinig rondom de voorwielen en het achterwiel en ook rond de achterwielsteun. Gras op de wielen kan van invloed zijn op de wijze waarop de maaier op hellingen werkt.

#### 5.2.4 Behuizing

Gebruik een vochtige, zachte spons of doek om de kap te reinigen. Als de kap erg vuil is, kunt u ook een zeepoplossing of afwasmiddel gebruiken.



#### 5.2.5 Laadstation

Ontdoe het laadstation regelmatig van gras, bladeren, twijgen en andere objecten die het dokken kunnen belemmeren.

### 5.3 Messen vervangen



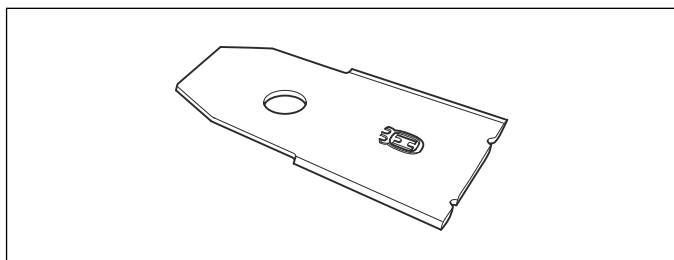
**WAARSCHUWING:** Gebruik altijd messen en schroeven van het juiste type. Husqvarna kan de veiligheid alleen garanderen als originele messen worden gebruikt. Als u alleen de messen vervangt en de schroef opnieuw gebruikt, kan er slijtage aan de schroef optreden tijdens het maaien en knippen. De messen kunnen vervolgens uit de behuizing losraken en ernstig letsel veroorzaken.

Vervang veiligheidshalve versleten of beschadigde onderdelen. Zelfs als de messen intact zijn, moeten ze

regelmatig worden vervangen voor het beste maairesultaat en een laag energieverbruik.

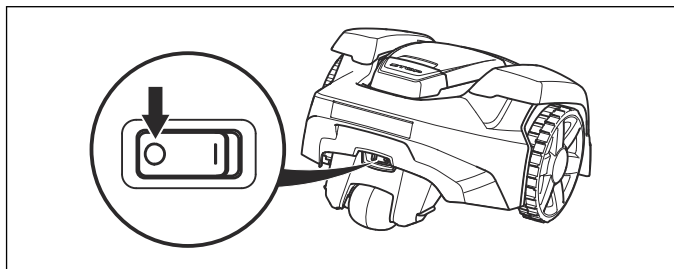
De robotmaaier is voorzien van 3 messen die in de maaischijf zijn geschroefd. De 3 messen en schroeven moeten allemaal op hetzelfde moment worden vervangen zodat het maaisysteem uitgebalanceerd blijft.

Gebruik originele messen van Husqvarna waarop het H-logo met het kroontje staat, zie *Garantiebepalingen op pagina 49*.

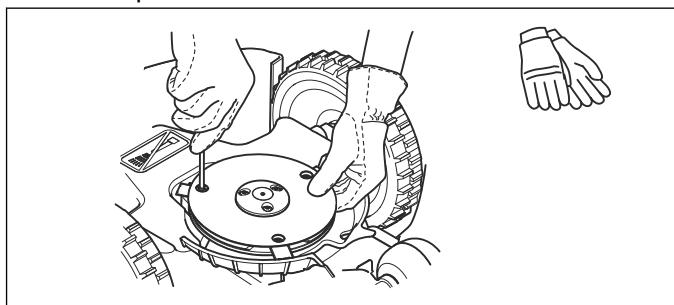


### 5.3.1 Messen vervangen

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.



2. Draai de robotmaaier op zijn kop. Plaats de robotmaaier op een zachte en schone ondergrond om krassen op de kap en de klep te voorkomen.
3. Draai de glijplaat zodat de openingen ervan recht voor de schroeven van het mes staan.
4. Verwijder de 3 schroeven. Gebruik een platte of kruiskopschroevendraaier.



5. Verwijder alle messen en schroeven.
6. Breng nieuwe messen en schroeven aan.
7. Controleer of de messen vrij kunnen draaien.

### 5.4 Accu

De accu is onderhoudsvrij, maar heeft een beperkte levensduur van 2 tot 4 jaar.



**WAARSCHUWING:** Laad de robotmaaier alleen op met een laadstation dat daarvoor bedoeld is. Onjuist gebruik kan leiden tot elektrische schokken, oververhitting of lekkage van corroderende vloeistof uit de accu. Bij lekkage van elektrolyt spoelt u deze weg met water.

Raadpleeg onmiddellijk een arts indien de elektrolyt in aanraking komt met uw ogen etc.



**WAARSCHUWING:** Gebruik alleen originele accu's die door de fabrikant worden aanbevolen. De veiligheid van het product kan niet worden gegarandeerd met andere accu's. Gebruik geen niet-oplaadbare accu's.



**OPGELET:** De accu moet volledig worden geladen vóór winteropslag. Als de accu niet volledig is opgeladen, kan hij beschadigd raken en in sommige gevallen onbruikbaar worden.

Hieronder wordt aangegeven dat de batterij oud wordt en uiteindelijk moet worden vervangen:

- De werkingsduur van de robotmaaier is korter dan normaal na het opladen. Dit leidt tot meer oplaadcycli dan normaal en daarmee het risico van spoorvorming in de buurt van het laadstation.
- De robotmaaier is op het gazon aangetroffen met het bericht *Lege accu*. Dit betekent dat de robotmaaier onvoldoende accucapaciteit heeft om het laadstation te vinden.

De accu is in orde zolang de robotmaaier blijft zorgen voor een goed gemaaid gazon.

**Let op:** De levensduur van de accu hangt af van de lengte van het seizoen en het aantal uren dat de robotmaaier dagelijks actief is. Een lang seizoen of veel bedrijfsuren per dag betekenen dat de accu vaker moet worden vervangen.

Neem contact op met uw lokale vertegenwoordiger van Husqvarna om de accu te laten vervangen.

### 5.5 Winterbeurt

Breng uw robotmaaier voor een servicebeurt naar de Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt voordat u hem stalt voor de winter. Een regelmatige winterbeurt houdt de robotmaaier in goede staat en zorgt ervoor dat u het nieuwe seizoen zo goed mogelijk en zonder storingen begint.

Een servicebeurt omvat gewoonlijk het volgende:

- Grondige reiniging van de kap, het chassis, de maaischijf en alle andere bewegende delen.
- Testen van de functies en componenten van de maaier.
- Controle en eventuele vervanging van aan slijtage onderhevige onderdelen, zoals messen en lagers.
- Testen van de accucapaciteit van de maaier en een aanbeveling voor vervanging van de accu waar nodig.
- Als er nieuwe software beschikbaar is, voert de Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt een update uit bij de robotmaaier.

## 6 Probleemoplossing

### 6.1 Introductie - problemen oplossen

In dit hoofdstuk vindt u een aantal meldingen die bij een storing op het display kunnen worden weergegeven. Bij elke melding staan de mogelijke oorzaak en de te uit te voeren stappen vermeld. Dit hoofdstuk bespreekt ook een aantal symptomen die u op weg kunnen helpen als de robotmaaier niet werkt zoals verwacht. Meer suggesties voor uit te voeren stappen bij storingen of symptomen zijn te vinden [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com).

### 6.2 Meldingen

Hieronder vindt u een aantal meldingen die op het display van de robotmaaier kunnen worden weergegeven. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als dezelfde melding vaak verschijnt.

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Wielmotor vast, links</i>	Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel.	Controleer het aandrijf wiel en verwijder het gras of ander materiaal.
<i>Wielmotor vast, rechts</i>	Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel.	Controleer het aandrijf wiel en verwijder het gras of ander materiaal.
<i>Maaisysteem geblokkeerd</i>	Er zit gras of ander materiaal rond de maaischijf gewikkeld.	Controleer de maaischijf en verwijder het gras of ander materiaal.
	De maaischijf ligt in een plas water.	Verplaats de robotmaaier en neem maatregelen, indien mogelijk, om het ophopen van water in het werkgebied te voorkomen.
<i>Geen lussignaal</i>	De voeding is niet aangesloten.	Controleer de aansluiting op het stopcontact en controleer tevens of er een aardlekschakelaar is geactiveerd of niet. Controleer of de laagspanningskabel is aangesloten op het laadstation.
	De begrenzingsdraad is niet aangesloten op het laadstation	Controleer of de connector van de begrenzingsdraad correct is aangesloten op het laadstation. Vervang de connectoren indien ze zijn beschadigd. Zie <i>De begrenzingsdraad aansluiten op pagina 18</i> .
	Begrenzingsdraad gebroken.	Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de lus met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling. Zie <i>Breuken in de lusdraad opsporen op pagina 43</i> .
	De begrenzingsdraad is gekruist op het traject van en naar een eiland.	Controleer of de grens draad is gelegd volgens de instructies, bijv. in de juiste richting rond het eiland. Zie <i>Begrenzingsdraad op pagina 13</i> .
	De verbinding tussen de robotmaaier en het laadstation is verbroken.	Parkeer de robotmaaier in het laadstation en genereer een nieuw lussignaal via Veiligheid -> <i>Nieuw lussignaal</i> .
	Storingen door metalen voorwerpen (hekwerk, wapeningsstaal) of ondergrondse kabels in de nabijheid.	Probeer de begrenzingsdraad te verleggen.
<i>Vastgelopen</i>	De robotmaaier is ergens in vastgelopen.	Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het vastlopen weg.
	De robotmaaier is blijven steken achter een aantal obstakels.	Ga na of er obstakels zijn die het voor de robotmaaier moeilijk maken om weg te rijden van deze plek.

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Buiten maaigebied</i>	De aansluitingen van de begrenzingsdraad op het laadstation zijn gekruist.	Controleer of de begrenzingsdraad correct is aangesloten.
	De begrenzingsdraad ligt te dicht bij de rand van het werkgebied.	Controleer of de begrenzingsdraad is gelegd volgens de instructies, <i>Begrenzingsdraad op pagina 13</i> .
	Het werkgebied heeft een steile hellingsgraad.	
	De begrenzingsdraad is in de verkeerde richting om een eiland heen gelegd.	
	Storingen door metalen voorwerpen (hekwerk, wapeningsstaal) of ondergrondse kabels in de nabijheid.	Probeer de begrenzingsdraad te verleggen.
	De robotmaaier kan moeilijk onderscheid maken tussen het eigen signaal en het signaal van een naburige robotmaaierinstallatie.	Parkeer de robotmaaier in het laadstation en genereer een nieuw lussignaal via Veiligheid -> <i>Nieuw lussignaal</i> .
<i>Lage accu spanning / Lege batterij</i>	De robotmaaier kan het laadstation niet vinden.	Controleer of het laadstation en de begeleidingsdraad zijn geïnstalleerd volgens de instructies in <i>Installatie op pagina 10</i> .
	De begeleidingsdraad is gebroken of niet aangesloten.	Controleer of het indicatielampje op het laadstation geel knippert. Zie de oplossing in <i>Indicatielampje in het laadstation op pagina 41</i> .
	De batterij is versleten.	Vervang de batterij. Zie <i>Accu op pagina 37</i> .
	De antenne van het laadstation is defect.	Controleer of het indicatielampje in het laadstation rood knippert. Zie <i>Indicatielampje in het laadstation op pagina 41</i> .
<i>Verkeerde PIN</i>	Er is een verkeerde PIN-code ingevoerd. Na vijf mislukte pogingen wordt het toetsenbord gedurende vijf minuten vergrendeld.	Voer de juiste PIN-code in. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als u de PIN-code niet meer weet.
<i>Wielmotor overbelast, rechts</i> <i>Wielmotor overbelast, links</i>	De robotmaaier is ergens in vastgelopen.	Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het ontbreken van aandrijving weg. Als dit probleem wordt veroorzaakt door nat gras, wacht dan tot het gazon weer droog is voor u de robotmaaier opnieuw gebruikt.
<i>Geen aandrijving</i>	De robotmaaier is ergens in vastgelopen.	Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het ontbreken van aandrijving weg. Als dit probleem wordt veroorzaakt door nat gras, wacht dan tot het gazon weer droog is voor u de robotmaaier opnieuw gebruikt.
	Het werkgebied bevat een steile helling.	De maximaal gegarandeerde helling is 25%. Steilere hellingen moeten worden geïsoleerd. Zie <i>Hellingen op pagina 16</i> .
	De begeleidingsdraad is niet onder een hoek op een helling gelegd.	Wanneer de begeleidingsdraad op een helling wordt geïnstalleerd, moet deze onder een hoek op de helling worden gelegd. Zie <i>De begeleidingsdraad installeren op pagina 18</i>

Melding	Oorzaak	Actie
<i>Laadstation geblokkeerd</i>	Het contact tussen de laadstrips en de contactstrips is mogelijk slecht en de robotmaaier heeft diverse pogingen gedaan om te laden.	Plaats de robotmaaier in het laadstation en controleer of de laadcontacten en de contactpunten goed contact maken.
	Het pad van de robotmaaier wordt geblokkeerd door een voorwerp.	Verwijder het voorwerp.
	Het laadstation is gekanteld of verbogen.	Controleer of het laadstation is geplaatst op een volledig vlakke en horizontale ondergrond. Het laadstation mag niet gekanteld of verbogen zijn.
<i>Vast in laadstation</i>	Het pad van de robotmaaier wordt geblokkeerd door een voorwerp, waardoor de maaier het laadstation niet kan verlaten.	Verwijder het voorwerp.
<i>Op zijn kop</i>	De robotmaaier helt te ver over of is omgevalen.	Zet de robotmaaier met de juist zijde omhoog.
<i>Moet handmatig laden</i>	De robotmaaier staat in de bedrijfsstand <i>MAN</i> .	Plaats de robotmaaier in het laadstation. Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen.
<i>Volgende start hh:mm</i>	De timerinstelling belet de robotmaaier om te werken.	Wijzig de timerinstellingen. Zie <i>Timer op pagina 22</i> .
	De rustperiode is bezig. De robotmaaier heeft een voorgeprogrammeerde stand-by-tijd die overeenkomt met de tabel voor rusttijden.	Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen. Zie <i>Stand-by op pagina 34</i> .
<i>Het maaien voor deze dag is voltooid</i>	De rustperiode is bezig. De robotmaaier heeft een voorgeprogrammeerde stand-by-tijd die overeenkomt met de tabel voor rusttijden.	Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen. Zie <i>Stand-by op pagina 34</i> .
<i>Opgetild</i>	De tilsensor is geactiveerd, omdat de maaier is vastgelopen.	Zet de maaier weer vrij neer.
<i>Bots sensor probleem, voor/achter</i>	Behuizing van maaier kan niet vrij rond het chassis bewegen.	Controleer of de behuizing van de maaier vrij rond het chassis kan bewegen.
<i>Aandrijf wiel probleem, rechts/links</i>	Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel.	Reinig de wielen en het gebied rondom de wielen.
<i>Alarm! Maaier uitgeschakeld</i>	Het alarm is geactiveerd, omdat de maaier is uitgeschakeld.	Pas het beveiligingsniveau van de maaier aan in het menu Veiligheid.
<i>Alarm! Maaier gestopt</i>	Het alarm is geactiveerd, omdat de maaier is gestopt.	
<i>Alarm! Maaier opgetild</i>	Het alarm is geactiveerd, omdat de maaier is opgetild.	
<i>Alarm! Maaier gekanteld</i>	Het alarm is geactiveerd, omdat de maaier is gekanteld.	
<i>Tijdelijk batterij probleem</i>	Tijdelijk probleem met de batterij of software van de maaier.	Herstart de maaier. Verwijder de batterij en sluit hem weer aan.
<i>Laadstroom te hoog</i>	Verkeerde of defecte voedingseenheid.	Bij deze melding dient u mogelijk onderhoud door een erkende servicemonteur te laten uitvoeren.

### 6.3 Indicatielampje in het laadstation

Voor een volledig werkende installatie moet het indicatielampje in het laadstation constant groen branden. Volg de foutopsporingsgids hieronder als er iets anders wordt weergegeven.

Neem contact op met de Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als u het probleem nog steeds niet kunt verhelpen.

Licht	Oorzaak	Actie
<i>Constant groen licht</i>	Alles is in orde	Geen actie nodig
<i>Groen knipperend licht</i>	De signalen zijn goed en de <i>ECO-modus</i> is geactiveerd.	Geen actie nodig. Voor meer informatie over de <i>ECO-modus</i> , zie <i>Instellingen op pagina 26</i> .
<i>Blauw knipperend licht</i>	De begrenzingslus is niet aangesloten op het laadstation	Controleer of de connector van de begrenzingsdraad correct is aangesloten op het laadstation. Zie <i>De begrenzingsdraad aansluiten op pagina 18</i> .
	Breuk in de begrenzingslus	Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de begrenzingsdraad met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling. Zie <i>Breuken in de lusdraad opsporen op pagina 43</i> .
<i>Geel knipperend licht</i>	De begeleidingsdraad is niet aangesloten op het laadstation	Controleer of de connector van de begeleidingsdraad correct is aangesloten op het laadstation. Zie <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 19</i>
	Breuk in de begeleidingsdraad	Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de begeleidingsdraad met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling.
<i>Rood knipperend licht</i>	Onderbreking in de antenne van het laadstation	Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.
<i>Constant rood licht</i>	Storing in de printplaat of onjuiste voeding in het laadstation. De storing moet worden verholpen door een erkende servicemonteur.	Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt.

## 6.4 Symptomen

Als uw robotmaaier niet naar verwachting werkt, volg dan de onderstaande symptoomgids.

Kijk op [www.husqvarna.com](http://www.husqvarna.com) voor een FAQ (veelgestelde vragen) voor meer gedetailleerde antwoorden op een aantal standaardvragen. Neem contact op met een Husqvarna-vertegenwoordiger bij u in de buurt als u de oorzaak van de fout nog steeds niet kunt vinden.

Symptomen	Oorzaak	Actie
De robotmaaier werkt op het verkeerde tijdstip	De klok van de robotmaaier moet worden ingesteld.	Stel de klok in. Zie <i>Tijd &amp; datum op pagina 26</i> .
	De start- en stoptijden voor het maaien zijn verkeerd.	Reset de start- en stoptijdingstelling voor maaien. Zie <i>Tijd &amp; datum op pagina 26</i> .
De robotmaaier rijdt, maar de maaischijf draait niet.	De robotmaaier zoekt het laadstation.	Geen actie. De maaischijf draait niet wanneer de robotmaaier het laadstation zoekt.
Zowel de maaitijd als de laadtijd is korter dan normaal.	De batterij is versleten.	Vervang de batterij. Zie <i>Accu op pagina 37</i> .
De robotmaaier maait minder lang dan gewoonlijk tussen twee laadbeurten in.	Messchijf geblokkeerd door gras of ander vreemd voorwerp.	Verwijder en maak de maaischijf schoon. Zie <i>Robotmaaier reinigen op pagina 36</i> .
	De batterij is versleten.	Vervang de batterij. Zie <i>Accu op pagina 37</i> .
De robotmaaier heeft moeite om te dokken.	De begrenzingsdraad is niet in een rechte lijn gelegd en komt niet ver genoeg uit het laadstation.	Controleer of het laadstation is geïnstalleerd volgens de instructies in <i>De begrenzingsdraad leggen op pagina 17</i>
	De begeleidingsdraad is niet in de sleuf onder het laadstation gestoken.	Voor een goede werking is het van cruciaal belang dat de begeleidingsdraad perfect recht ligt en zich in de juiste positie onder het laadstation bevindt. Zorg er daarom voor dat de begeleidingsdraad altijd in de sleuf in het laadstation is gestoken. Zie <i>De begeleidingsdraad leggen en aansluiten op pagina 19</i> .
	Het laadstation bevindt zich op een helling.	Plaats het laadstation op een volledig vlakke ondergrond. Zie <i>Laadstation op pagina 11</i> .
De robotmaaier staat urenlang in het laadstation geparkeerd.	De robotmaaier heeft een voorgeprogrammeerde stand-by-tijd die overeenkomt met de tabel voor rusttijden. Zie <i>Stand-by op pagina 34</i> .	Geen actie.
	De klep is gesloten zonder dat u eerst op de <b>START</b> -knop hebt gedrukt.	Open de klep, druk op de <b>START</b> -knop en sluit de klep.

Symptomen	Oorzaak	Actie
Ongelijkmatige maairesultaten.	De robotmaaier werkt te weinig uren per dag.	Verleng de maaitijd. Zie <i>Timer op pagina 22</i> .
	De instelling <i>Aandee</i> is niet goed afgestemd op de indeling van het werkgebied.	Controleer of <i>Aandee</i> is ingesteld op de juiste waarde.
	Vanwege de vorm van het werkgebied moet zowel <i>Op afstand starten 1</i> als <i>Op afstand starten 2</i> worden gebruikt, zodat de robotmaaier de weg naar alle afgelegen gebieden vindt.	Gebruik ook <i>Op afstand starten 2</i> om de robotmaaier naar een afgelegen gebied te sturen. Zie <i>Installatie op pagina 23</i> .
	Werkgebied te groot.	Probeer het werkgebied te verkleinen of de maaitijd te verlengen. Zie <i>Timer op pagina 22</i> .
	Botte messen.	Vervang alle messen. Zie <i>Messen vervangen op pagina 37</i> .
	Lang gras ten opzichte van de ingestelde maaihoogte.	Verhoog de maaihoogte en stel hem later weer lager in.
	Gras verzameld door de maaischijf of rond de motoras.	Controleer of de maaischijf vrij en soepel draait. Als dat niet het geval is, schroeft u de maaischijf los en verwijdt u alle gras en vreemde voorwerpen. Zie <i>Robotmaaier reinigen op pagina 36</i> .
De robotmaaier trilt.	Beschadigde messen leiden tot onbalans in het maaisysteem.	Controleer de messen en schroeven en vervang ze indien nodig. Zie <i>Messen vervangen op pagina 37</i> .
	Te veel messen in dezelfde positie leiden tot onbalans in het maaisysteem.	Controleer of er bij elke schroef slechts één mes is gemonteerd.
	Er worden verschillende (dikte) Husqvarna-messen worden gebruikt.	Controleer of de messen van verschillende uitvoeringen zijn.

## 6.5 Breuken in de lusdraad opsporen

Breuken in de lusdraad zijn meestal te wijten aan onbedoelde fysieke beschadigingen aan de draad, bijvoorbeeld bij het gebruik van een schop bij het tuinieren. In landen met nachtvorst kan de draad ook beschadigd raken door scherpe stenen die in de grond bewegen. Breuken in de draad kunnen ook worden veroorzaakt door overmatig strekken tijdens het installeren.

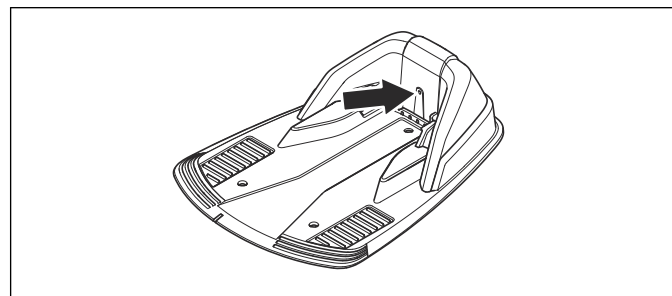
De kabelisolatie kan worden beschadigd wanneer het gras meteen na de installatie te kort wordt gemaaid. Beschadigingen aan de isolatie zorgen soms pas weken of maanden later voor problemen. Om dit te voorkomen, moet u de eerste weken na het installeren altijd de maximale maaihoogte selecteren en de maaihoogte vervolgens elke tweede week een stap verlagen totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

Een foutieve las in de lusdraad kan soms weken nadat de las werd gemaakt voor problemen zorgen. Een foutieve las kan onder meer worden veroorzaakt doordat de originele koppeling niet stevig genoeg werd samengedrukt met behulp van een tang of doordat een koppeling van een mindere kwaliteit dan de originele koppeling werd gebruikt. Controleer eerst alle bij u bekende lassen voordat u verdergaat met de foutopsporing.

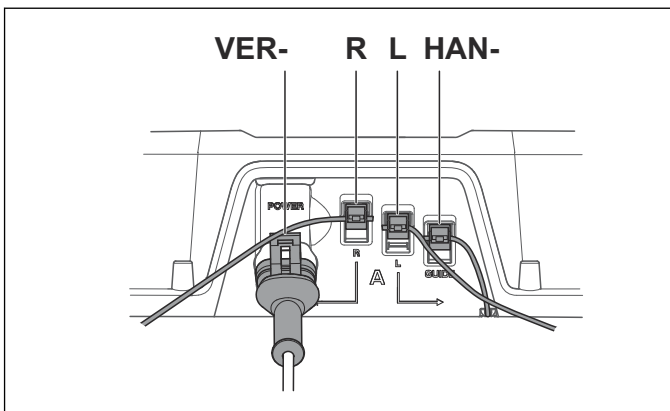
Een draadbreek kan worden opgespoord door de afstand van de lus waar de breuk kan zijn opgetreden steeds te halveren, totdat er nog maar een kort stuk draad over is.

De volgende methode werkt niet wanneer de *ECO-modus* actief is. Zorg dat de *ECO-modus* eerst wordt uitgeschakeld. Zie *ECO-modus op pagina 26*.

1. Controleer of het indicatielampje in het laadstation blauw knippert, wat een breuk in de begrenzingslus aangeeft. Zie *Indicatielampje in het laadstation op pagina 41*.



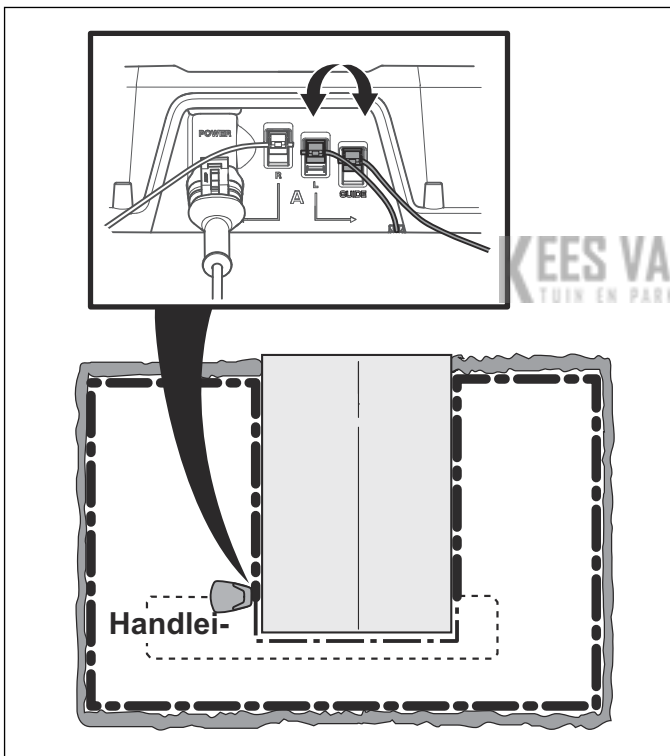
2. Controleer of de aansluitingen van de begrenzingsdraad naar het laadstation correct zijn aangesloten en niet zijn beschadigd. Controleer of het indicatielampje in het laadstation nog steeds blauw knippert.



3. Verwissel de aansluitingen van de begeleidingsdraad en de begrenzingsdraad in het laadstation.

Begin door aansluiting L en GUIDE te verwisselen.

Als het indicatielampje constant groen brandt, bevindt de breuk zich ergens in de begrenzingsdraad tussen L en het punt waar de begeleidingsdraad is aangesloten op de begrenzingsdraad (dikke zwarte lijn op de afbeelding).

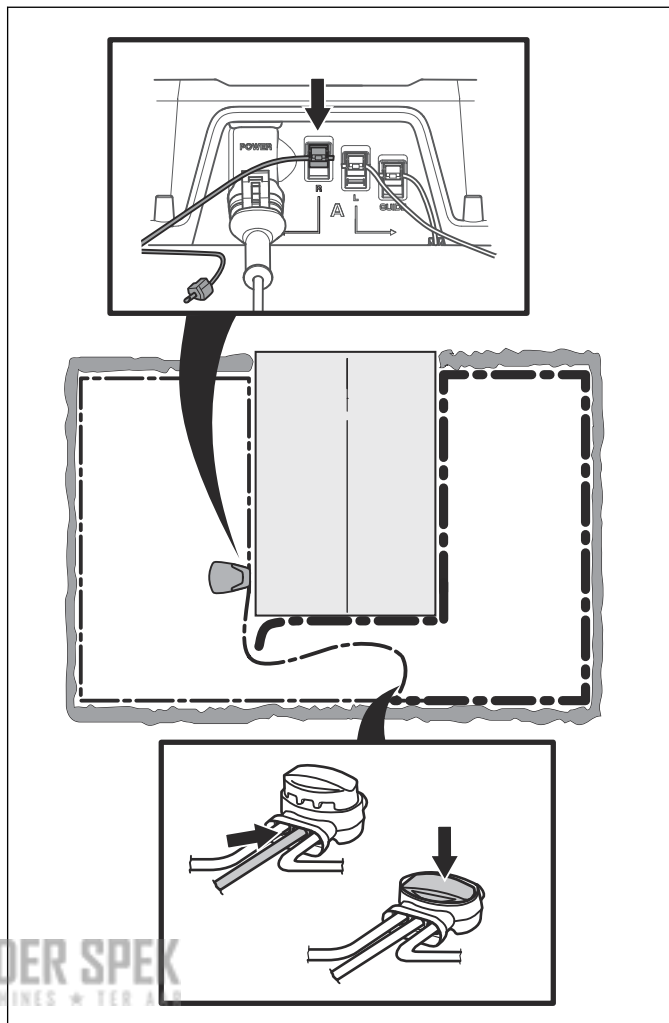


Om de storing te verhelpen hebt u begrenzingsdraad, connectoren en koppelingen nodig:

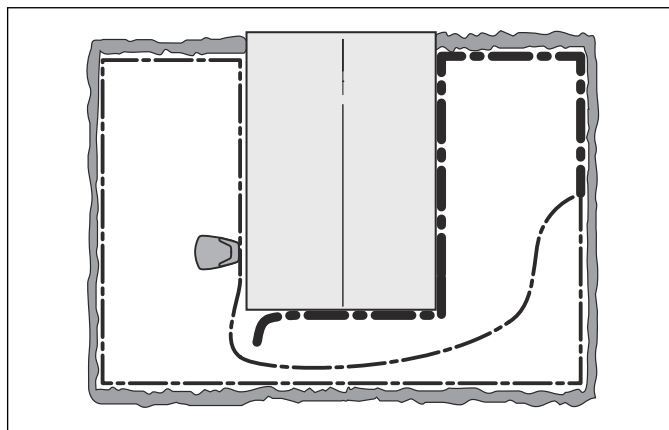
a) Als de vermoedelijk defecte begrenzingsdraad kort is, dan kunt u het gemakkelijkst de hele begrenzingsdraad vervangen tussen L en het punt waar de begeleidingsdraad is aangesloten op de begrenzingsdraad (dikke zwarte lijn).

b) Als de vermoedelijk defecte begrenzingsdraad lang is (dikke zwarte lijn), ga dan als volgt te werk: Zet L en GUIDE terug in hun oorspronkelijke posities. Koppel daarna R los. Sluit een nieuwe lusdraad aan op R. Sluit het andere uiteinde van de

nieuwe lusdraad aan op een punt in het midden van het vermoedelijk defecte deel van de draad.



Als het indicatielampje nu groen is, bevindt de breuk zich ergens in de draad tussen het losgekoppelde uiteinde en het punt waar de nieuwe draad is aangesloten (dikke zwarte lijn hieronder). Verplaats de aansluiting voor de nieuwe draad in dat geval dichterbij het losgekoppelde uiteinde (groveweg in het midden van het verdachte draaddeel) en controleer opnieuw of het indicatielampje groen is.

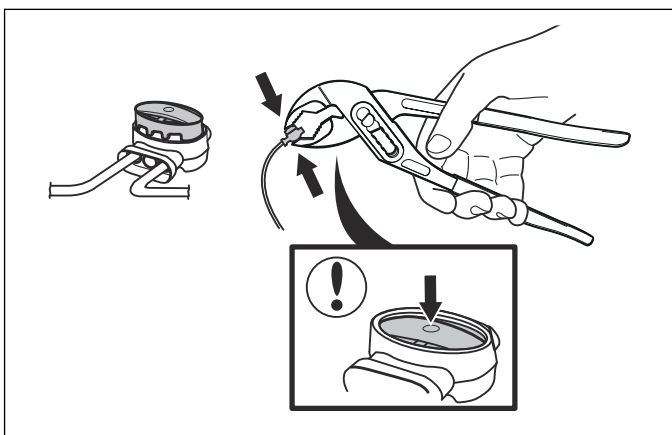


Ga zo verder totdat er nog een heel kort stuk draad over is, wat het verschil betekent tussen een constant groen licht en een knipperend blauw licht. Volg vervolgens de instructies in stap 5 hieronder.

4. Als het indicatielampje in stap 3 hierboven blauw blijft knipperen: Zet L en GUIDE terug in hun

oorspronkelijke posities. Verwissel vervolgens R en GUIDE. Als het indicatielampje nu continu groen brandt koppel dan L los en sluit een nieuwe begrenzingsdraad aan op L. Sluit het andere uiteinde van de nieuwe draad aan op een punt in het midden van het vermoedelijk defecte deel van de draad. Volg dezelfde procedure als bij 3a) en 3 b) hierboven.

5. Wanneer de breuk is gevonden, moet het beschadigde deel worden vervangen door een nieuw stuk draad. Gebruik altijd originele koppelingen.



**KEES VAN DER SPEK**  
TUIN EN PARKMACHINES ★ TER AAR

## 7 Vervoer, opslag en verwerking

### 7.1 Transport

De meegeleverde Li-ion-accu's voldoen aan de wettelijke vereisten voor gevaarlijke goederen.

- Neem alle van toepassing zijnde nationale voorschriften in acht.
- Neem de bijzondere voorschriften op de verpakking en labels voor commercieel transport in acht. Dit geldt ook voor derden en expediteurs.

### 7.2 Opslag

- Laad het product volledig op. Zie *Een lege accu opladen op pagina 35*.
- Koppel het product los met de **hoofdschakelaar**. Zie *Hoofdschakelaar op pagina 33*.
- Reinig het product. Zie *Robotmaaier reinigen op pagina 36*.
- Bewaar het product in een droge, vorstvrije ruimte.
- Laat het product met alle wielen op een vlakke ondergrond staan tijdens opslag, of gebruik een wandhanger van Husqvarna.
- Als u het laadstation binnen zet, koppelt u de voeding en alle connectoren los van het oplaadstation. Plaats het uiteinde van elke connectordraad in een bak met vet.
- Als u het laadstation buiten zet, koppelt u de voeding en de connectoren niet los.

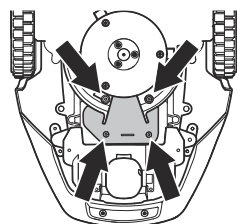
### 7.3 Afvoeren

- Neem de plaatselijk geldende wet- en regelgeving voor recycling in acht.
- Raadpleeg *Batterij verwijderen voor recyclen op pagina 46* voor vragen over het verwijderen van de accu.

#### 7.3.1 Batterij verwijderen voor recyclen

Volg deze stappen om de batterij te verwijderen uit de robotmaaier.

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.
2. Zet de maaihoogte in de laagste stand.
3. Draai de robotmaaier op zijn kop.
4. Reinig de zone rond het batterijdeksel.
5. Draai de 4 schroeven (Torx 20) van het batterijdeksel los en verwijder het batterijdeksel.



6. Draai de schroef van de bevestigingsbeugel van de batterij los en verwijder de beugel.
7. Trek de batterij naar buiten door aan de riem te trekken.

## 8 Technische gegevens

### 8.1 Technische gegevens

<b>Afmetingen</b>	<b>Automower 105</b>
Lengte, cm/inch	55 / 21,7
Breedte, cm/inch	39 / 15,4
Hoogte, cm/inch	25 / 9,8
Gewicht, kg / lbs	6,9 / 15

<b>Elektrisch systeem</b>	<b>Automower 105</b>
Accu, lithium-ion 18 V/2,1 Ah art.nr.	586 57 62-01, 586 57 62-02
Voeding, V/28 V DC	100-240
Lengte laagspanningskabel, m / ft	10 / 33
Gemiddeld energieverbruik bij maximaal gebruik	5 kWh/maand in een werkgebied van 600 m <sup>2</sup> /0,15 yd <sup>2</sup>
Laadstroom, A DC	1,3
Gemiddelde maaitijd, min	65
Gemiddelde laadtijd, min	50

<b>Antenne begrenzingsdraad</b>	<b>Automower 105</b>
Bedrijfsfrequentieband, Hz	300-80000
Max. radiofrequentievermogen, mW op 60 m <sup>1</sup>	<25

<b>Geluidsemissie gemeten in de omgeving als geluidsvermogen<sup>2</sup></b>	<b>Automower 105</b>
Gemeten geluidsvermogeniveau, dB (A)	58
Onzekerheidsmarge geluidsemissies K <sub>WA</sub> , dB (A)	3
Gegarandeerd geluidsvermogeniveau, dB(A)	61
Geluidsdruk niveau bij het oor van de gebruiker, dB (A) <sup>3</sup>	47

<b>Maaien</b>	<b>Automower 105</b>
Maaisysteem	3 scharnierende messen
Toerental maaimotor, tpm	2900
Energieverbruik tijdens maaien, W +/- 20%	20
Maaihoogte, cm/inch	2-5 / 0,8-2
Maaibreedte, cm/inch	17 / 6,7
Smalst mogelijke doorgang, cm/inch	60 / 24
Maximale helling voor maaigebied, %	25
Maximale helling voor begrenzingsdraad, %	15
Maximale lengte begrenzingsdraad, m / ft	400 / 1300
Maximale lengte begeleidingsdraad, m / ft	200 / 650

<sup>1</sup> Maximaal actief uitgangsvermogen naar antennes in de frequentieband waarop de radioapparatuur is ingesteld.

<sup>2</sup> **Geluidsemissie naar de omgeving gemeten als geluidsvermogen (L<sub>WA</sub>) volgens EG-richtlijn 2000/14/EG. Het gewaarborgde geluidsvermogensniveau bestaat uit verschillen in productie, alsmede wijziging van de testcode met 1-3 dB(A).**

<sup>3</sup> Onzekerheidsmarge geluidsdruk niveau K<sub>pA</sub> 2-4 dB (A)

<b>Maaien</b>	<b>Automower 105</b>
Werkcapaciteit, m <sup>2</sup> /yd <sup>2</sup> +/- 20%	600 / 720
<b>IP-classificatie</b>	<b>Automower 105</b>
Robotmaaier	IPX4
Laadstation	IPX1
Voeding	IPX4

We kunnen niet garanderen dat de robotmaaier volledig compatibel is met andere typen draadloze systemen, zoals afstandsbedieningen, radiozenders, ringleidingen, verzonken elektrische afrasteringen voor dieren en dergelijke.

**KEES VAN DER SPEK**  
TUIN EN PARKMACHINES ★ TER AAR

---

## 9 Garantie

---

### 9.1 Garantiebepalingen

Husqvarna garandeert de werking van dit product gedurende een periode van twee jaar (vanaf de aankoopdatum). De garantie dekt ernstige materiaal- of productiefouten. Binnen de garantieperiode zullen wij kosteloos het product vervangen of repareren, indien aan de volgende voorwaarden is voldaan:

- De robotmaaier en het laadstation mogen uitsluitend worden gebruikt overeenkomstig de instructies in deze bedieningshandleiding. Deze fabrieksgarantie laat eventuele bestaande aanspraken van de gebruiker op garantie tegenover de dealer/verkoper onaangeroerd.
- Eindgebruikers of onbevoegde derden mogen geen pogingen doen om het product te repareren.

Voorbeelden van defecten die niet onder de garantie vallen:

- Schade veroorzaakt door binnendringen van water als gevolg van gebruik van een hogedrukreiniger, of het in water onderdompelen, bijvoorbeeld wanneer door hevige regen waterplassen zijn ontstaan.
- Schade veroorzaakt door blikseminslag.
- Schade veroorzaakt door onjuiste accu-opslag of onjuist gebruik van de accu.
- Schade veroorzaakt door het gebruik van een andere accu dan een originele accu van Husqvarna.
- Schade die wordt veroorzaakt door het gebruik van andere onderdelen dan originele reserveonderdelen en accessoires van Husqvarna; denk hierbij aan zaken als messen en installatiemateriaal.
- Schade aan de lusdraad.
- Schade die wordt veroorzaakt door wijzigingen die niet zijn toegestaan of geknoei met het product of de voeding ervan.

De messen en wielen worden beschouwd als verbruiksartikelen en vallen niet onder de garantie.

Als uw Husqvarna robotmaaier een defect vertoont, neem dan contact op met de klantenservice van Husqvarna voor verdere instructies. Zorg dat u het betalingsbewijs en het serienummer van de robotmaaier bij de hand hebt wanneer u contact opneemt met de klantenservice van Husqvarna.

# 10 EG verklaring van overeenstemming

## 10.1 EG verklaring van overeenstemming

Husqvarna AB, SE-561 82 Huskvarna, Zweden, tel.: +46-36-146500, verklaart dat de robotmaaiers **HUSQVARNA AUTOMOWER® 105** met serienummers vanaf 2017 week 39 (het jaartal staat duidelijk op het productplaatje vermeld, gevolgd door het serienummer) voldoen aan de eisen die in de RICHTLIJN VAN DE RAAD zijn opgenomen:

- Richtlijn "betreffende machines" **2006/42/EG**.
  - Bijzondere eisen voor elektrisch aangedreven robotmaaiers met accu **EN 50636-2-107: 2015**
  - Elektromagnetische velden **EN 62233: 2008**.
- Richtlijn "beperking van het gebruik van bepaalde gevaarlijke stoffen" **2011/65/EU**.
  - De volgende norm wordt toegepast: **EN 50581:2012**
- Richtlijn "betreffende de geluidsemissie door materieel voor gebruik buitenshuis" **2000/14/EG**. Zie ook de *Technische gegevens op pagina 47* voor informatie over de geluidsemissie en de maai breedte.

Voor Husqvarna Automower 105 (certificaat 01/901/176):

De aangemelde instantie 0404, SMP Svensk Maskinprovning AB, Fyrisborgsgatan 3, SE-754 50 Uppsala, Sweden heeft een rapport opgesteld inzake een beoordeling van de overeenstemming met bijlage VI van Richtlijn 2000/14/EG van de Raad van 8 mei 2000 betreffende "de geluidsemissie door materieel voor gebruik buitenshuis". Het certificaat heeft nummer: 01/901/176 voor HUSQVARNA AUTOMOWER® 105

- Richtlijn "betreffende radioapparatuur" **2014/53/EU**. Het typegoedkeuringscertificaat is afgegeven voor onderzoek conform richtlijn 2014/53/EU. Het nummer van het typegoedkeuringscertificaat voor Husqvarna Automower 105 is SC1110-17. De volgende normen zijn van toepassing:

- **ETSI EN 303 447 V1.1.1**

Elektromagnetische compatibiliteit:

- **ETSI EN 301 489-1 V2.2.0**
- **EN 61000-6-1:2007**
- **EN 61000-6-3:2007/A1:2011**

Huskvarna, 15 September 2017



Lars Roos

Global R&D Director, Electric category

(Geautoriseerde vertegenwoordiger voor Husqvarna AB en verantwoordelijk voor de technische documentatie.)

**KEES VAN DER SPEK**  
TUIN EN PARKMACHINES ★ TER AAR

**KEES VAN DER SPEK**  
TUIN EN PARKMACHINES ★ TER AAR



**Husqvarna**<sup>®</sup>

AUTOMOWER<sup>®</sup> is een handelsmerk van Husqvarna AB.  
Copyright<sup>©</sup> 2018 HUSQVARNA. Alle rechten voorbehouden.

[www.husqvarna.nl](http://www.husqvarna.nl)

---

Originele instructies

1140541-36



2018-06-05